



Filtrage : Synthèse de filtres

Olivier Bou Matar, Yannick Dusch, Cécile Ghouila Hourri, Marc Goueygou, Philippe Pernod, Bogdan Piwakowski, Cathy Sion, Abdelkrim Talbi, Nicolas Tiercelin

Électronique

Plan du cours

1) Introduction au filtrage

2) Synthèse de filtres

3) Structures de filtres

Principe de la synthèse de filtres

Cahier des charges

Normalisation et transposition
→ Passe-bas normalisé (PBN)

Choix du type de réponse :
Butterworth, Chebyshev, Bessel

Choix de la structure : Passif ou actif

Détermination des polynômes en utilisant
les tables (1^{er} et 2^{ème} ordre)

$$H_{LPN}(S) = \prod_i \frac{|s_i|^2}{(S - s_i)(S - \bar{s}_i)}$$

Structure électronique physique

Calcul de la fonction de transfert (forme canonique)

Exemple : Filtre passe-bas du 2^{ème} ordre

$$H_{\text{real}}(s) = \frac{K\Omega_{0,\text{real}}^2}{s^2 + \frac{\Omega_{0,\text{real}}}{Q_{\text{real}}}s + \Omega_{0,\text{real}}}$$

$$K, Q_{\text{real}}, \Omega_{0,\text{real}} = f(R_i, C_i)$$

Identification des paramètres → R_i, C_i

Calcul de la fonction de transfert réelle
→ **Dé-normalisation**

Normalisation des filtres

- L'objectif de la normalisation d'un filtre est de ramener l'étude de tous les types de filtres à l'étude d'un filtre passe bas afin de faciliter les calculs.
- Pour cela on normalise les fonctions de transfert.

Les tables/abaques n'existent que pour des filtres passe-bas normalisés (PBN)

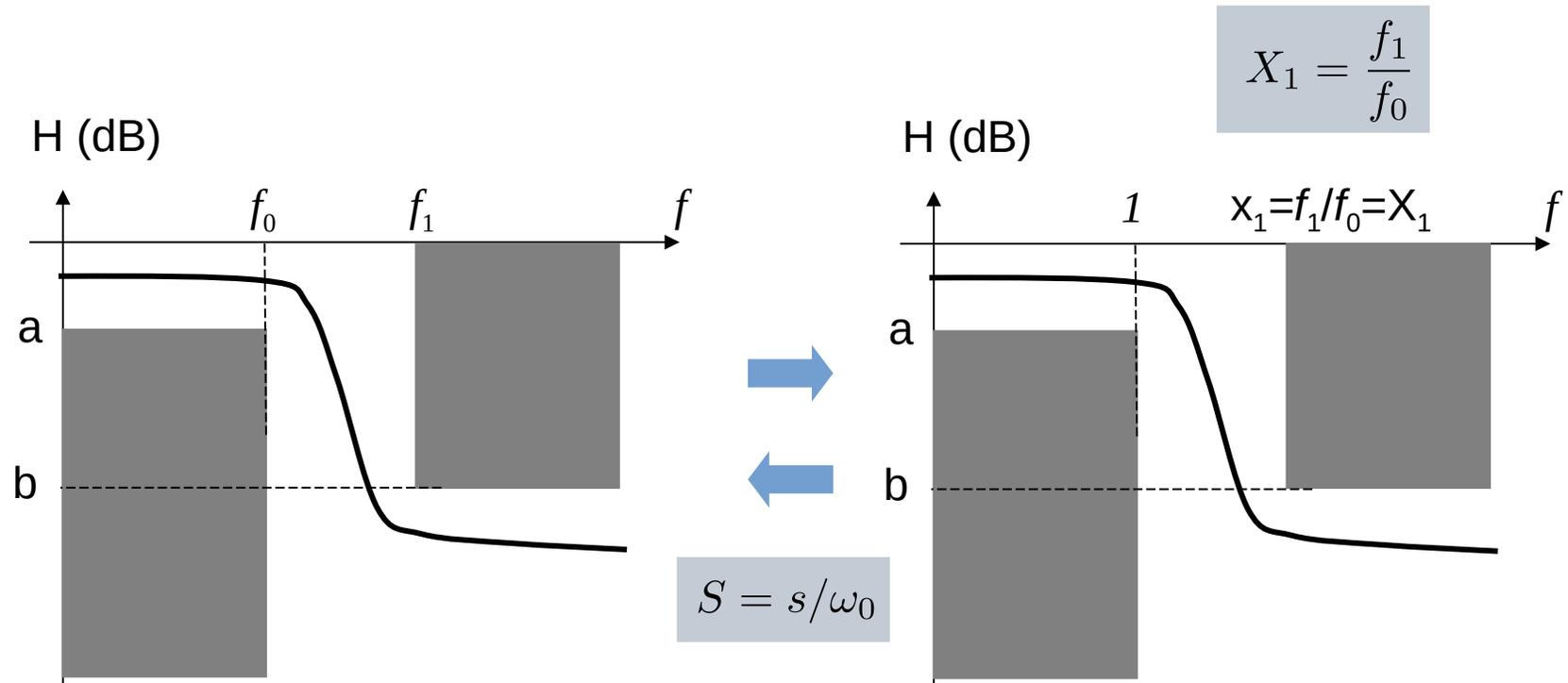
$$\downarrow$$
$$F_c = 1$$

Il est nécessaire de convertir n'importe quel filtre en filtre passe-bas normalisé

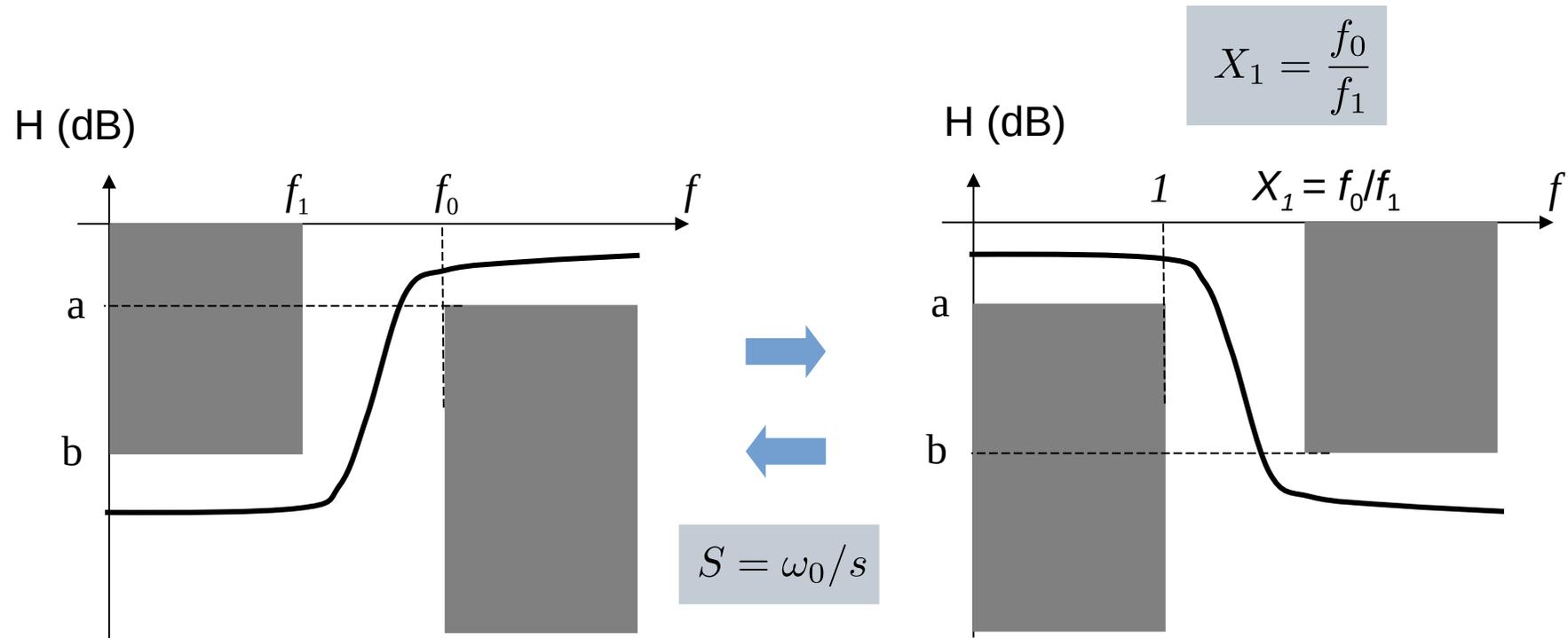
Fonction de transfert du PBN:

$$H_{PBN}(S) = \prod_i \frac{|s_i|^2}{(S - s_i)(S - \bar{s}_i)}$$

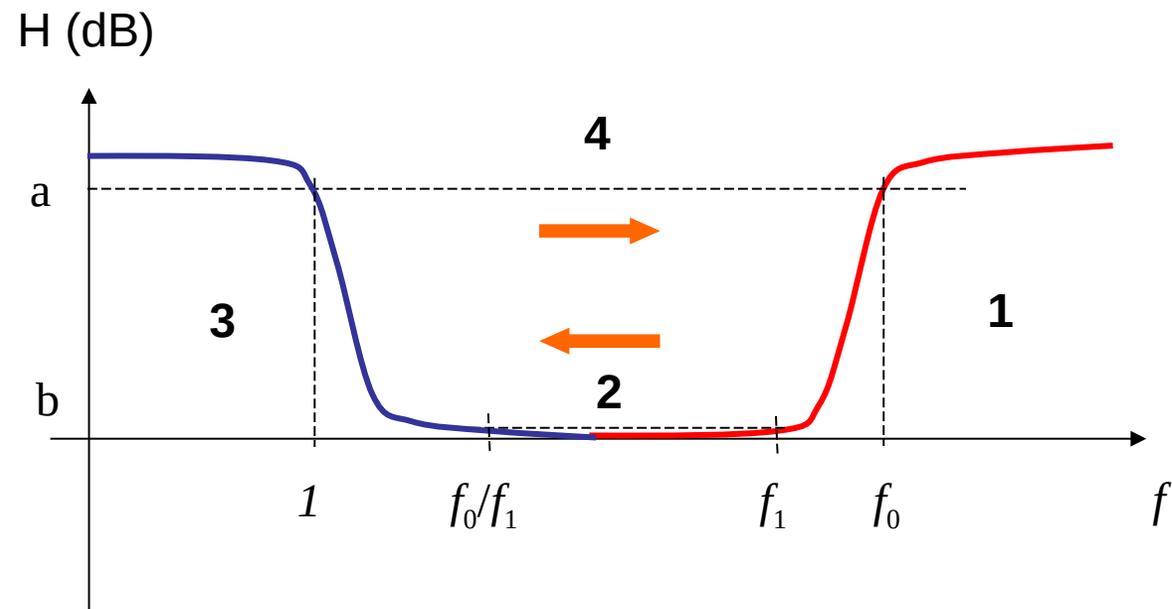
Normalisation : cas des filtres passe-bas



Normalisation : cas des filtres passe-haut



Normalisation : cas des filtres passe-haut



5 : implémentation

Normalisation

$$H(p) = \frac{\left(\frac{p}{\omega_0}\right)^2}{1 + \left(\frac{p}{Q\omega_0}\right) + \left(\frac{p}{\omega_0}\right)^2}$$

Passe-haut

$$p \Rightarrow \frac{\omega_0}{p}$$



$$p \Rightarrow \frac{\omega_0}{p}$$

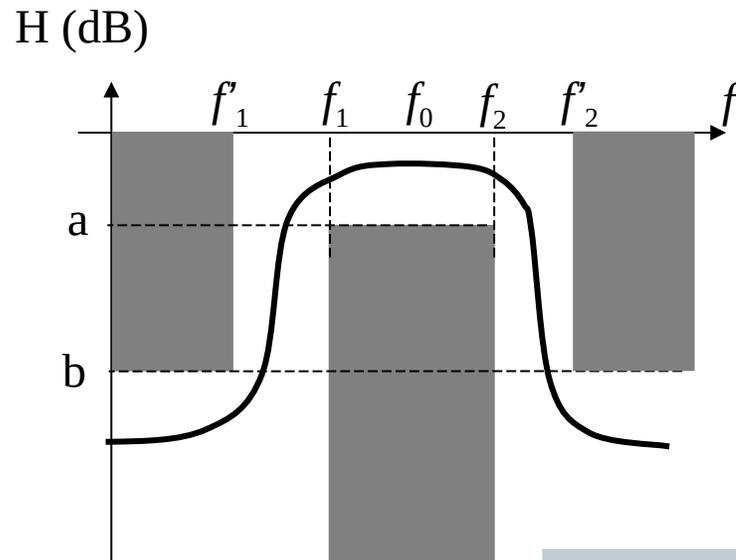
Dénormalisation

$$H(p) = \frac{1}{1 + \frac{p}{Q} + p^2}$$

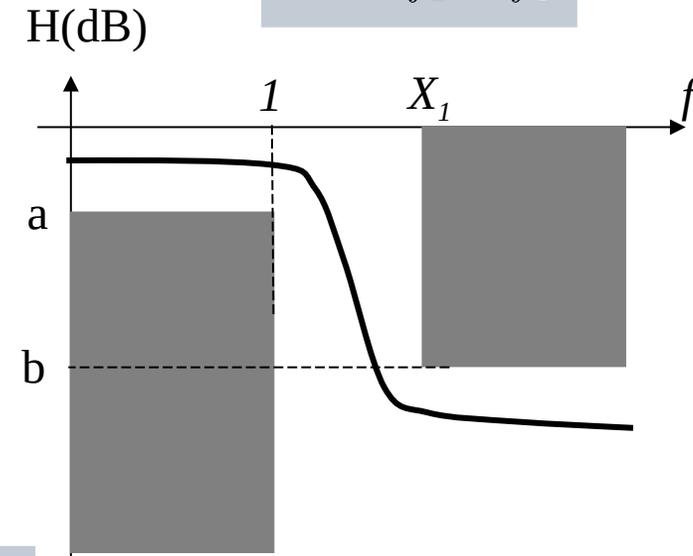
Passe-bas

Normalisation : cas des filtres passe-bande

$$f_0 = \sqrt{f_1 f_2} = \sqrt{f'_1 f'_2}$$



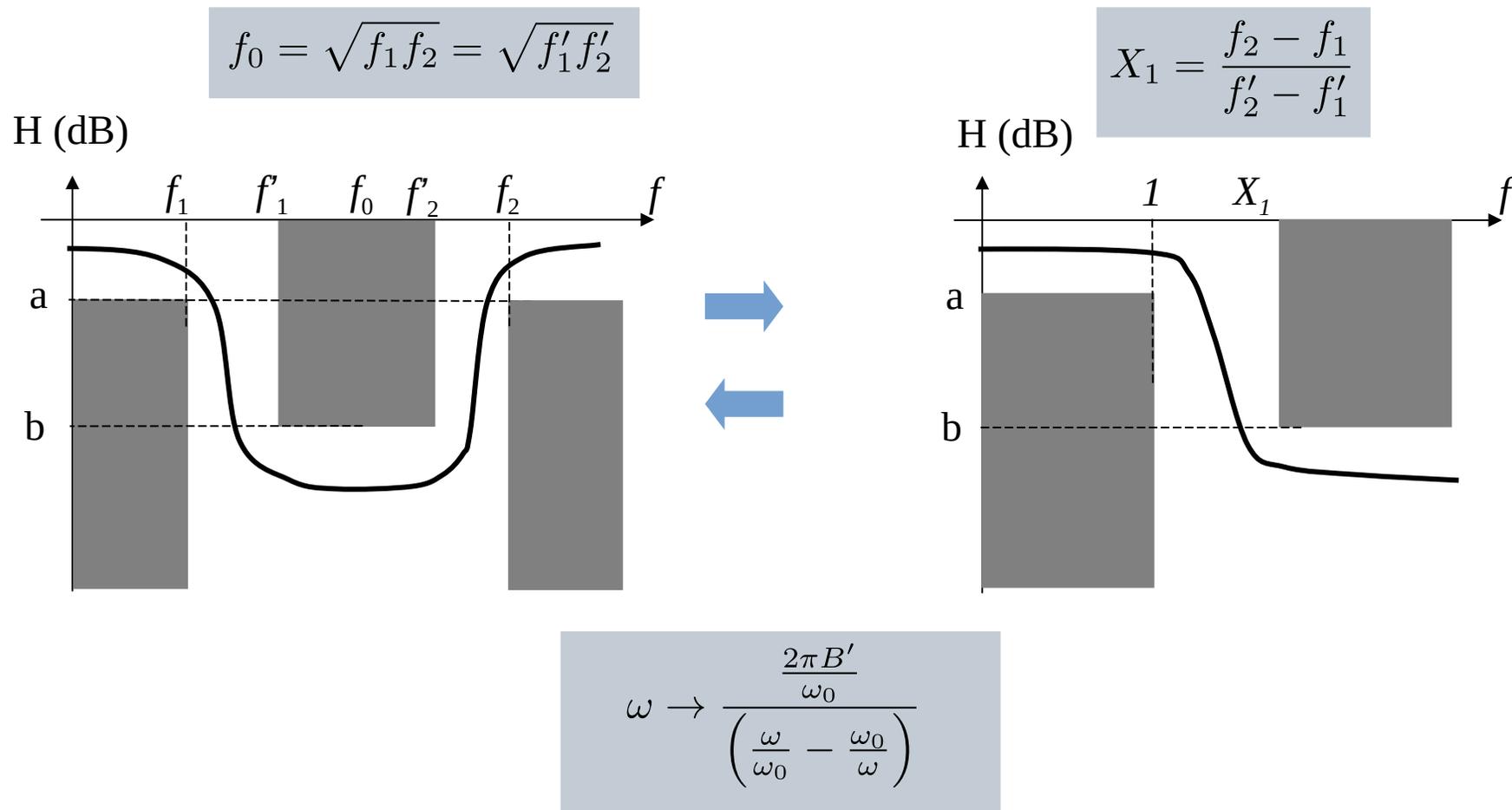
$$X_1 = \frac{f'_2 - f'_1}{f_2 - f_1}$$



$$\omega \rightarrow \frac{\omega_0}{2\pi B} \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)$$



Normalisation : cas des filtres coupe-bande

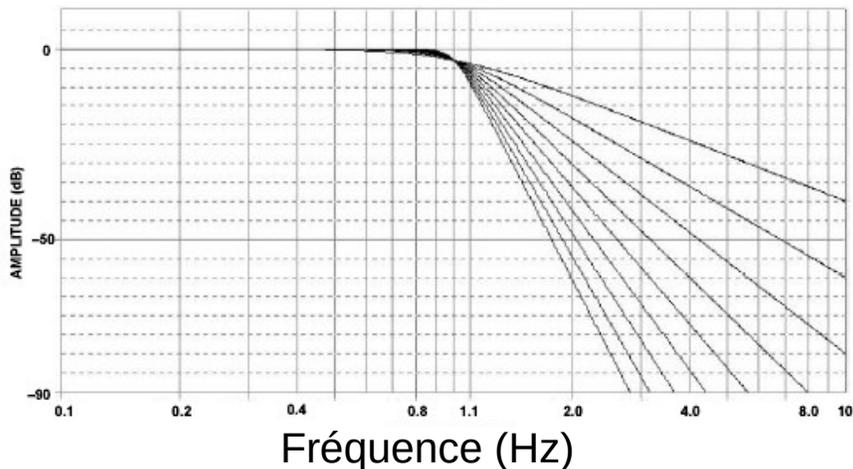


Choix du type de réponse

- Une fois normalisés, tous les filtres qu'ils soient passe-bas, passe-haut, passe-bande ou coupe-bande se traitent de la même manière : **comme un filtre passe-bas.**
- Il faut alors choisir le type de réponse du filtre en fonction de l'application : **Butterworth, Chebyshev, Bessel, ...**

Filtre de Butterworth

Filtre pour lequel le gain est maximum pour la fréquence nulle et le plus constant possible dans la bande passante : ils obéissent au **critère de méplat**.

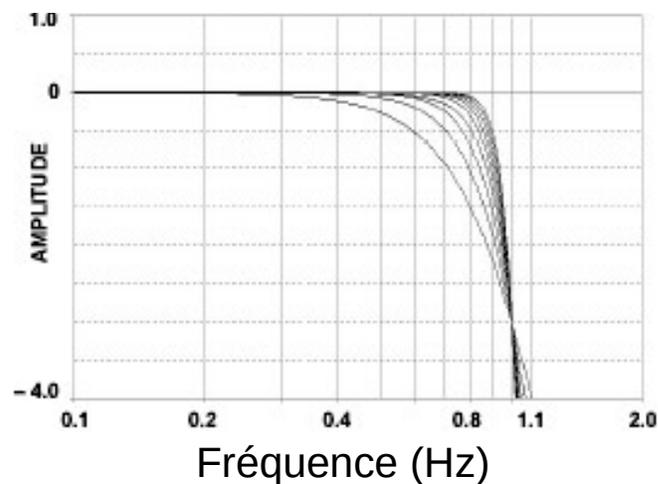


$$H(p) = \frac{K}{1 + (-1)^n p^{2n}} \longrightarrow |H(j\omega)| = \frac{K}{\sqrt{1 + \omega^{2n}}}$$

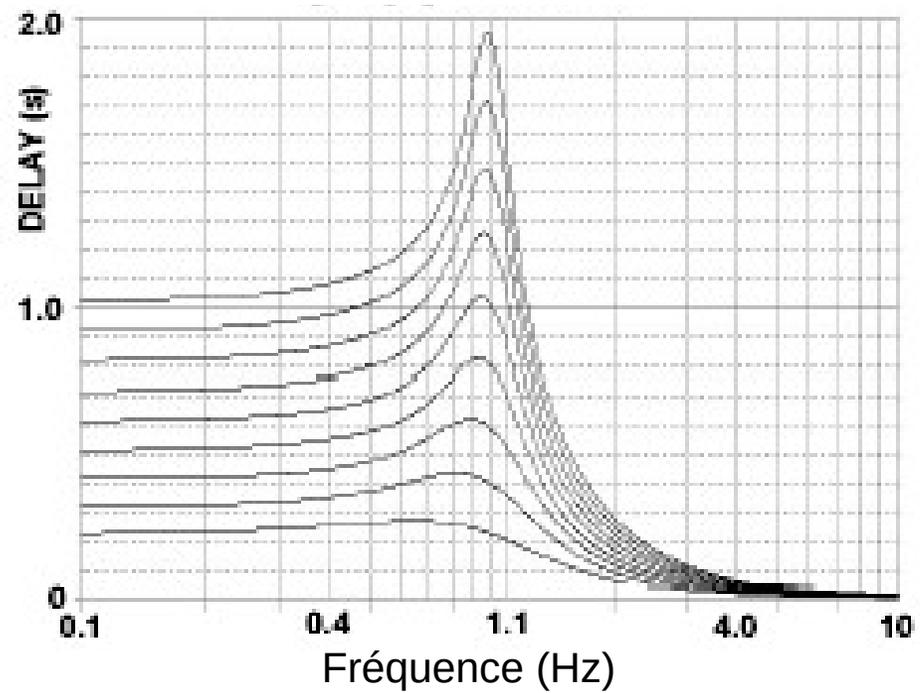
$$H_{dB} = 20 \log_{10}(K) - 10 \log_{10}(1 + \omega^{2n})$$

$$H_{dB} = \text{cte en BF}$$

$$H_{dB} = -20 \log_{10}(\omega) \text{ en HF}$$

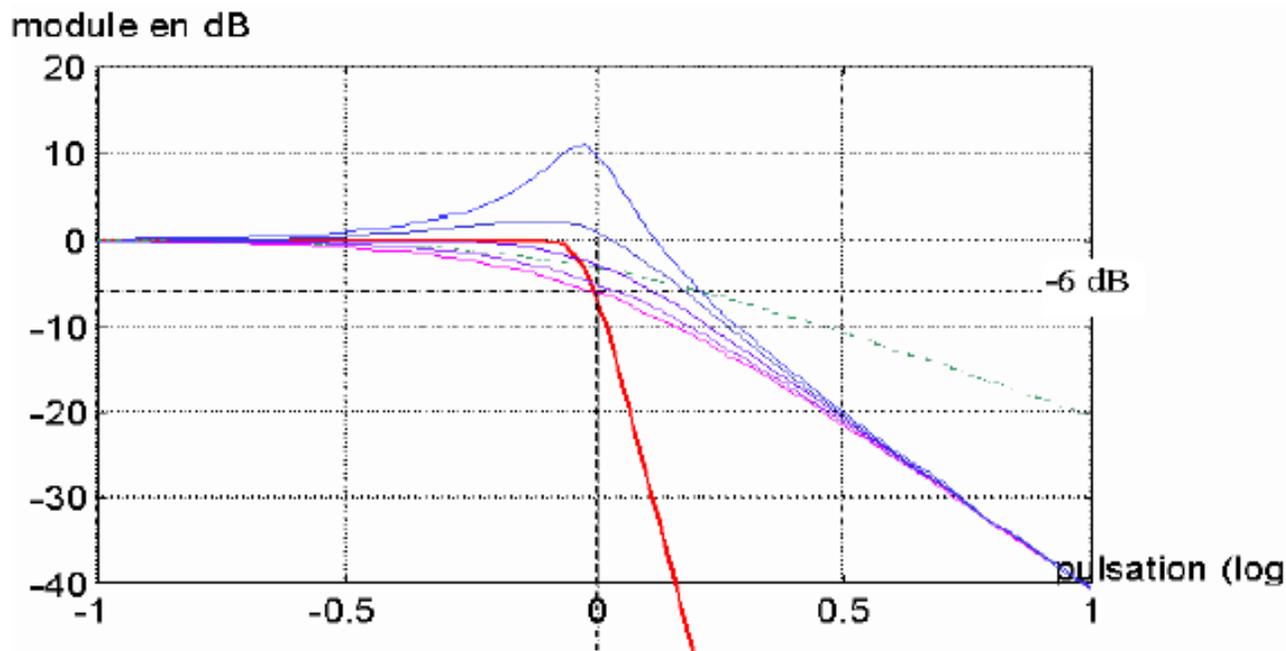


Filtre de Butterworth



Filtre de Butterworth

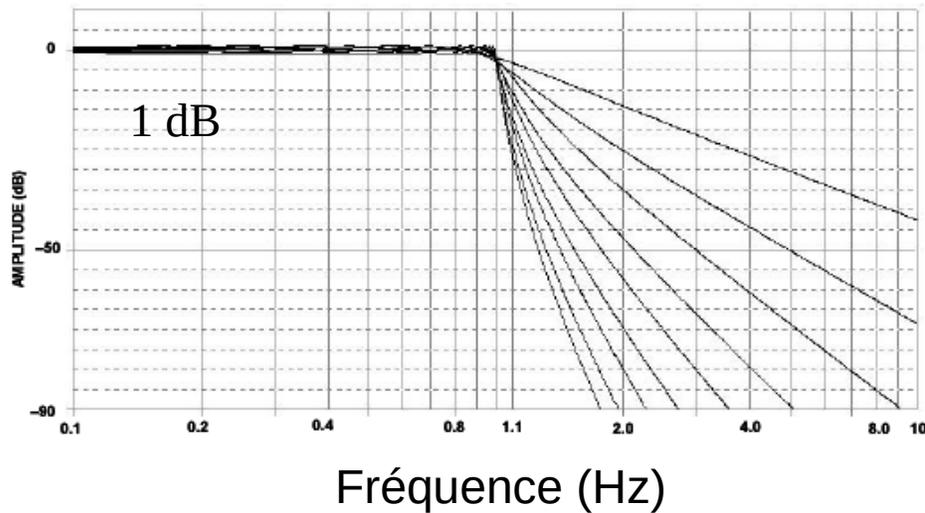
La réponse fréquentielle des filtres de Butterworth est plate en bande passante; la décomposition du dénominateur en éléments simples montre la manière dont les différents éléments d'ordre 2 et l'élément d'ordre 1 (pour n impair) contribuent à la réponse globale.



Contributions fréquentielles élémentaires à la réponse d'un filtre d'ordre 11 (5 facteurs d'ordre 2 et 1 facteur d'ordre 1).

Filtre de Chebyshev

Filtre pour lequel la pente d'atténuation dans la bande de transition est la plus grande.



$$|H(\omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 T_n^2(\omega)} \begin{cases} T_n(x) = \cos(\arccos x) & x \leq 1 \\ T_n(x) = \operatorname{ch}(\operatorname{argch} x) & x > 1 \end{cases}$$

L'ondulation dans la bande est liée à ε via:

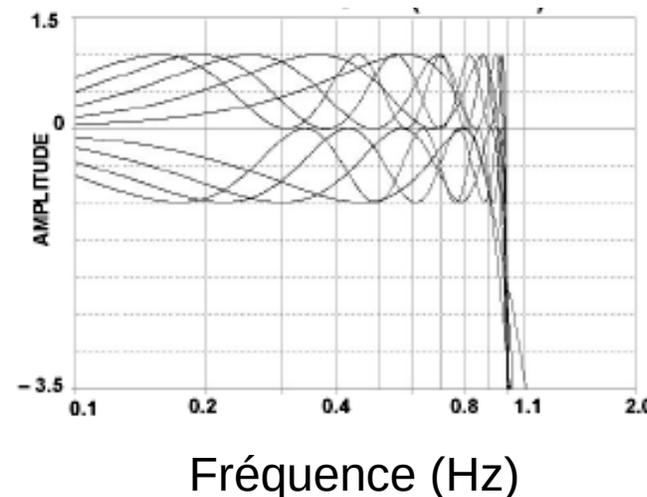
$$\Delta_{dB} = 10 \log(1 + \varepsilon^2) \quad \longrightarrow \quad \varepsilon = \sqrt{10^{\frac{\Delta_{dB}}{10}} - 1}$$

Comportement asymptotique :

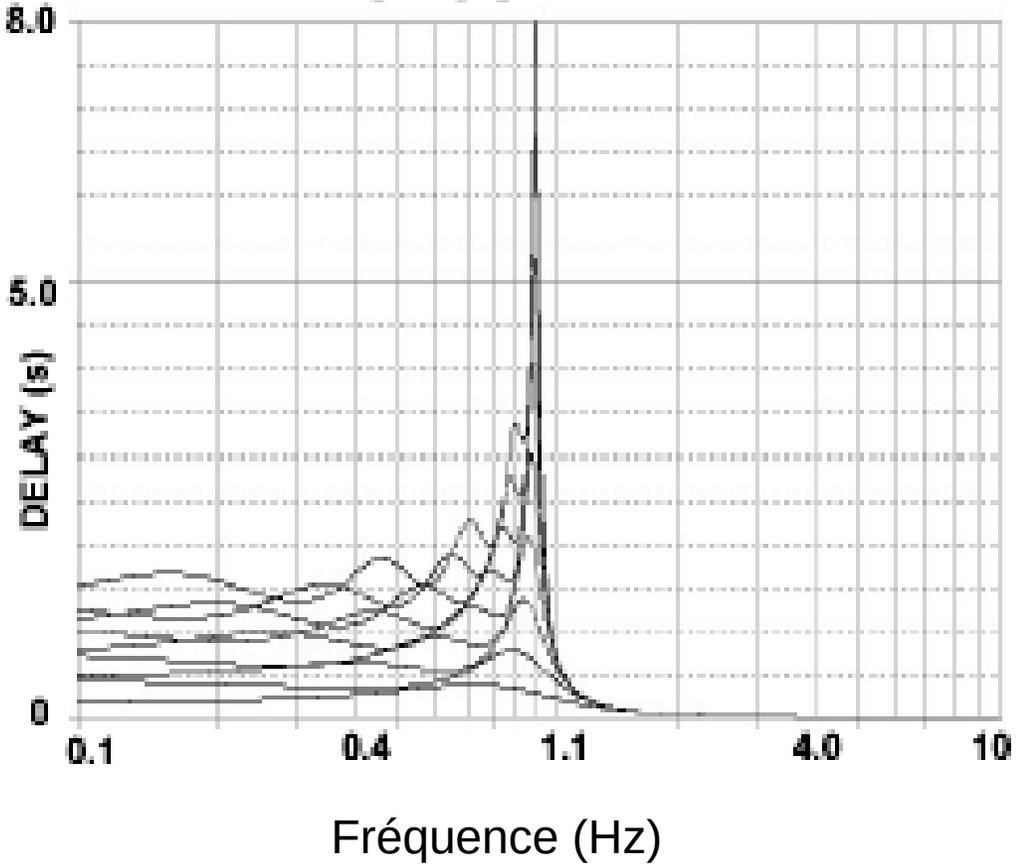
$$H_{dB} \rightarrow -20 \log(\varepsilon) - 20(n-1) \log(2) - 20n \log(\omega)$$

Atténuation supplémentaire / filtre de Butterworth:

$$-20 \log(\varepsilon) - 6(n-1)$$



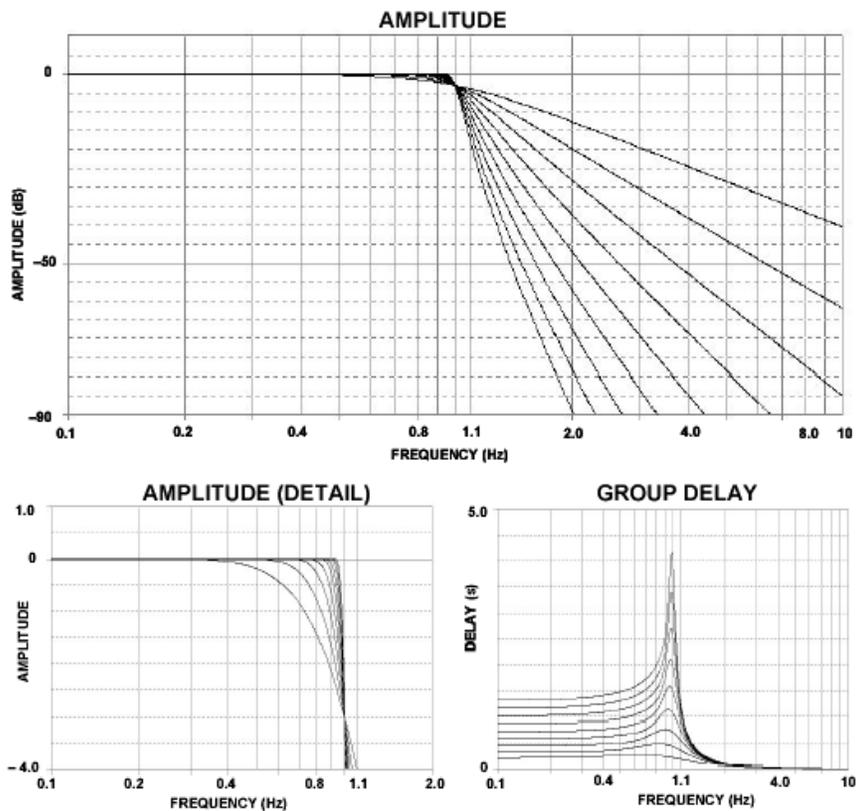
Filtre de Chebyshev



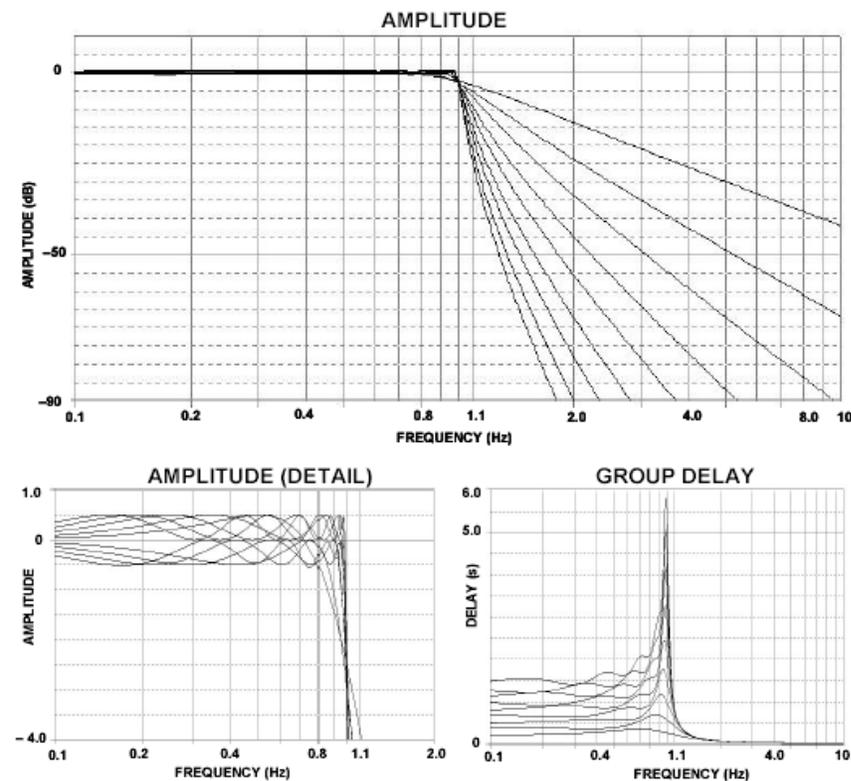
Filtre de Chebyshev

→ Atténuation la plus forte à ordre donné

Chebyshev 0.01dB

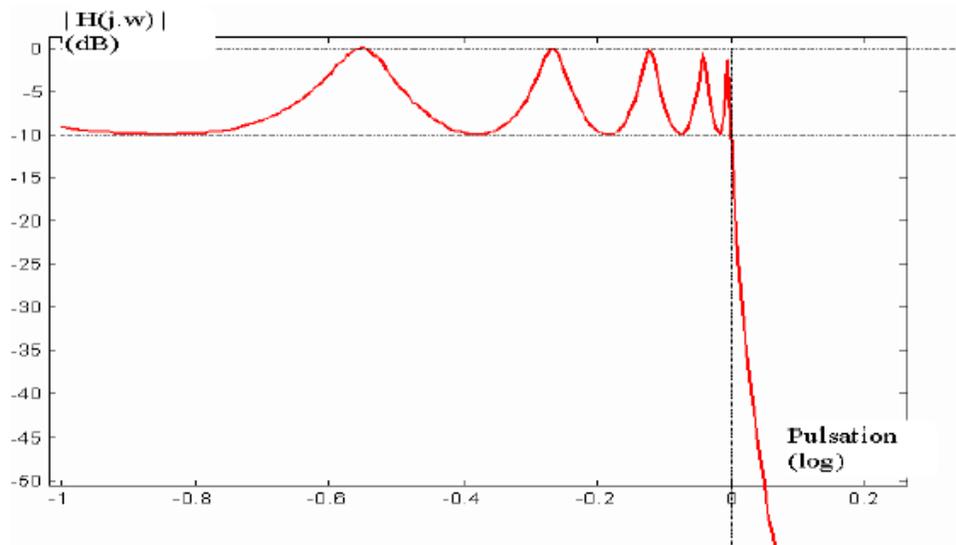


Chebyshev 0.5dB

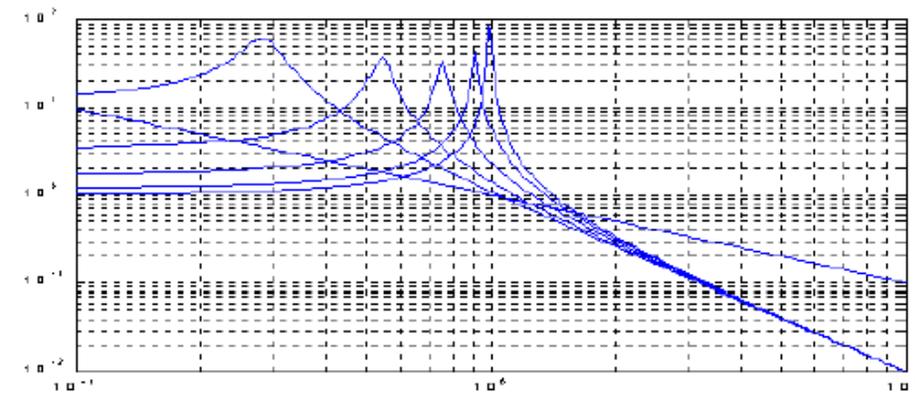


Filtre de Chebyshev

La réponse fréquentielle des filtres de Chebyshev n'est plus plate en bande passante; la décomposition du dénominateur en éléments simples montre la manière dont les différents éléments d'ordre 2 et l'élément d'ordre 1 (pour n impair) contribuent à la réponse globale. Ici chaque éléments à une fréquence de coupure différente.



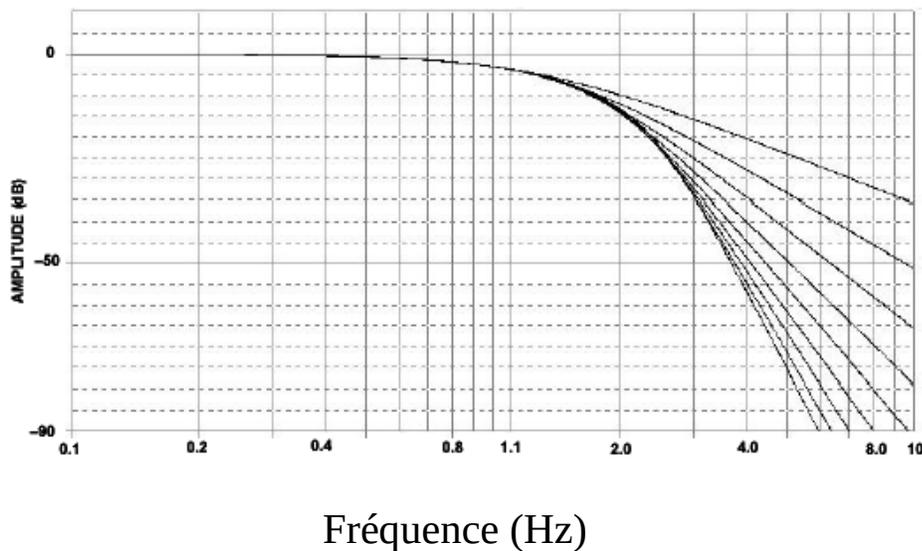
Réponse en fréquence d'un filtre de Chebyshev d'ordre 11 et un taux d'ondulation de 10 dB



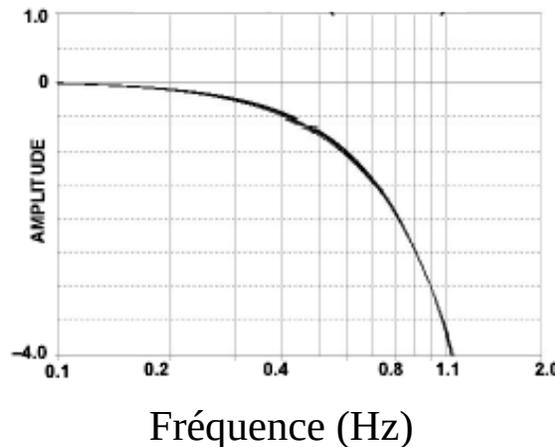
Contributions fréquentielles élémentaires à la réponse d'un filtre d'ordre 11 (5 facteurs d'ordre 2 et 1 facteur d'ordre 1).

Filtre de Bessel

Filtre pour lequel la phase dans la bande passante est la plus linéaire possible.



Fréquence (Hz)



Fréquence (Hz)

$$H(p) \approx e^{-p} \quad \longrightarrow \quad H(p) = \frac{1}{B_n(p)}$$

$$\text{avec } B_n(p) = (2n - 1)B_{n-1}(p) + p^2 B_{n-2}(p)$$

$$\text{et } B_1(p) = p + 1 \quad \text{et} \quad B_0(p) = 1$$

B_n Polynôme de Bessel

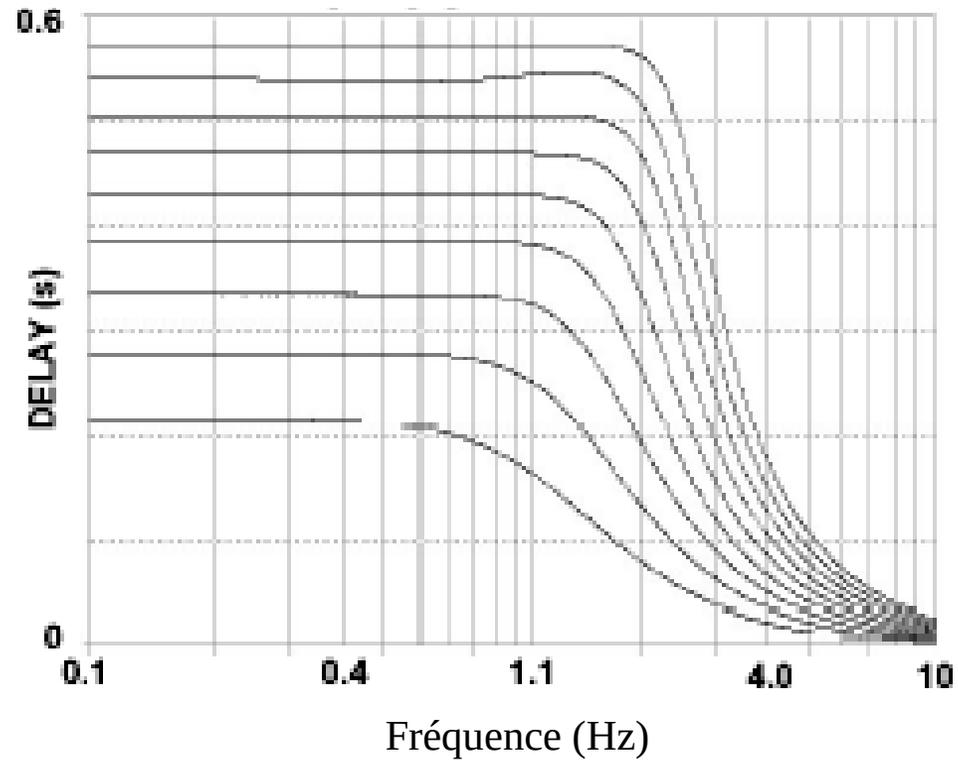
L'atténuation dans la bande est très faible
est peu être approximée par :

$$3(\omega)^2 \quad \text{si} \quad \omega \leq 2$$

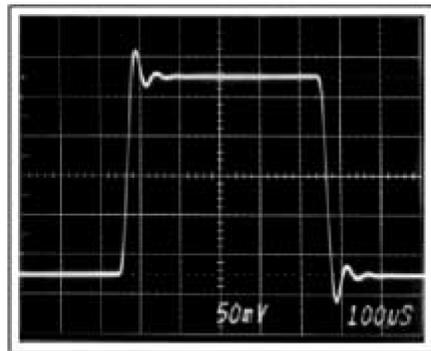
et $-20\log(\omega)$ ensuite

Filtre de Bessel

Filtre pour lequel la phase dans la bande passante est la plus linéaire possible.



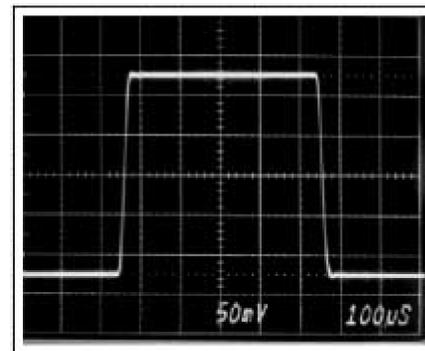
Comparaison des filtres



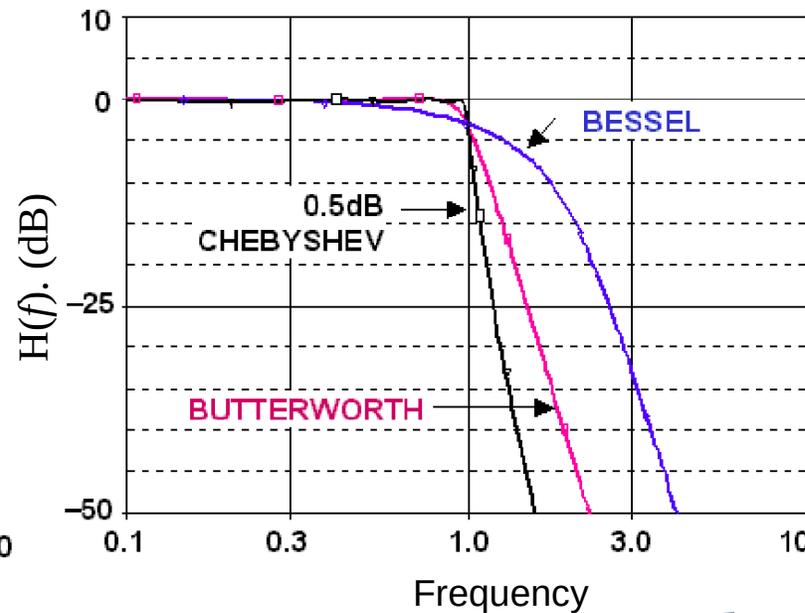
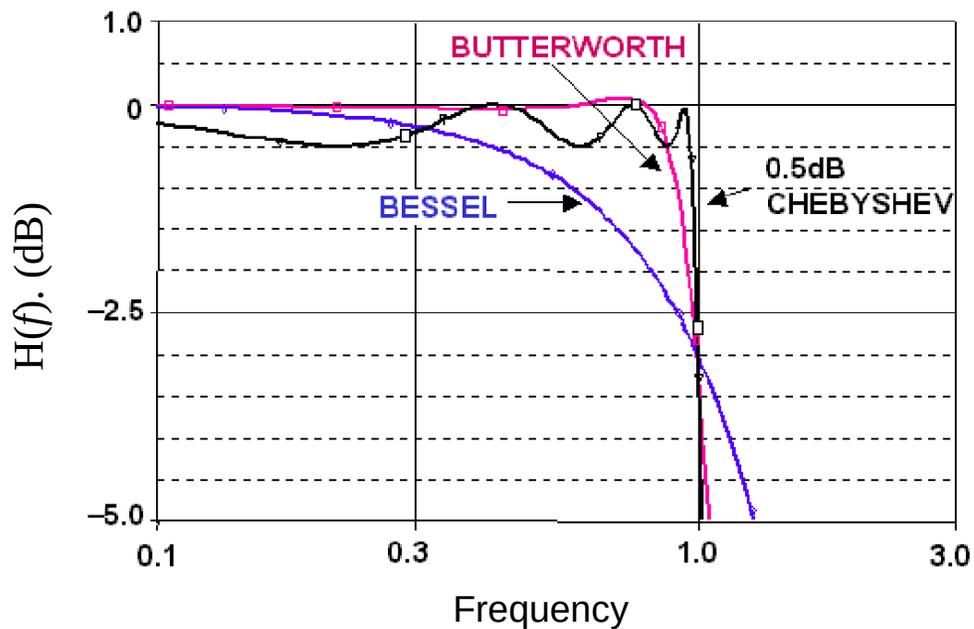
Butterworth



Chebyshev



Bessel



Comparaison des filtres

	Filtres de Butterworth	Filtres de Chebyshev	Filtres de Bessel
Avantages	<ul style="list-style-type: none"> • Courbe de réponse très plate dans la bande passante; • Bon temps de propagation • Calculs faciles. 	<ul style="list-style-type: none"> • Présentent le front de coupure le plus raide pour un ordre de filtre donné. 	<ul style="list-style-type: none"> • Présentent une phase la plus linéaire possible pour un ordre de filtre donné.
Inconvénients	<ul style="list-style-type: none"> • Raideur de coupure moyenne • L'atténuation dans la bande passante normalisée est toujours -3dB 	<ul style="list-style-type: none"> • Oscillations dans la bande passante • Temps de propagation dépendant de la fréquence dans la bande passante 	<ul style="list-style-type: none"> • Raideur de coupure faible
Ordre	$n \geq \frac{\ln(10^{b/10} - 1)}{2 \ln(X_1)}$	$n \geq \frac{\cosh^{-1}\left(\sqrt{\frac{10^{-b/10}-1}{10^{-a/10}-1}}\right)}{\cosh^{-1}(X_1)}$	
Applications	<ul style="list-style-type: none"> • Appareils de mesure (voltmètres par exemple) 	<ul style="list-style-type: none"> • Suppression de signaux parasites de fréquences proches des signaux utiles. 	<ul style="list-style-type: none"> • Transmission des signaux

Exemple

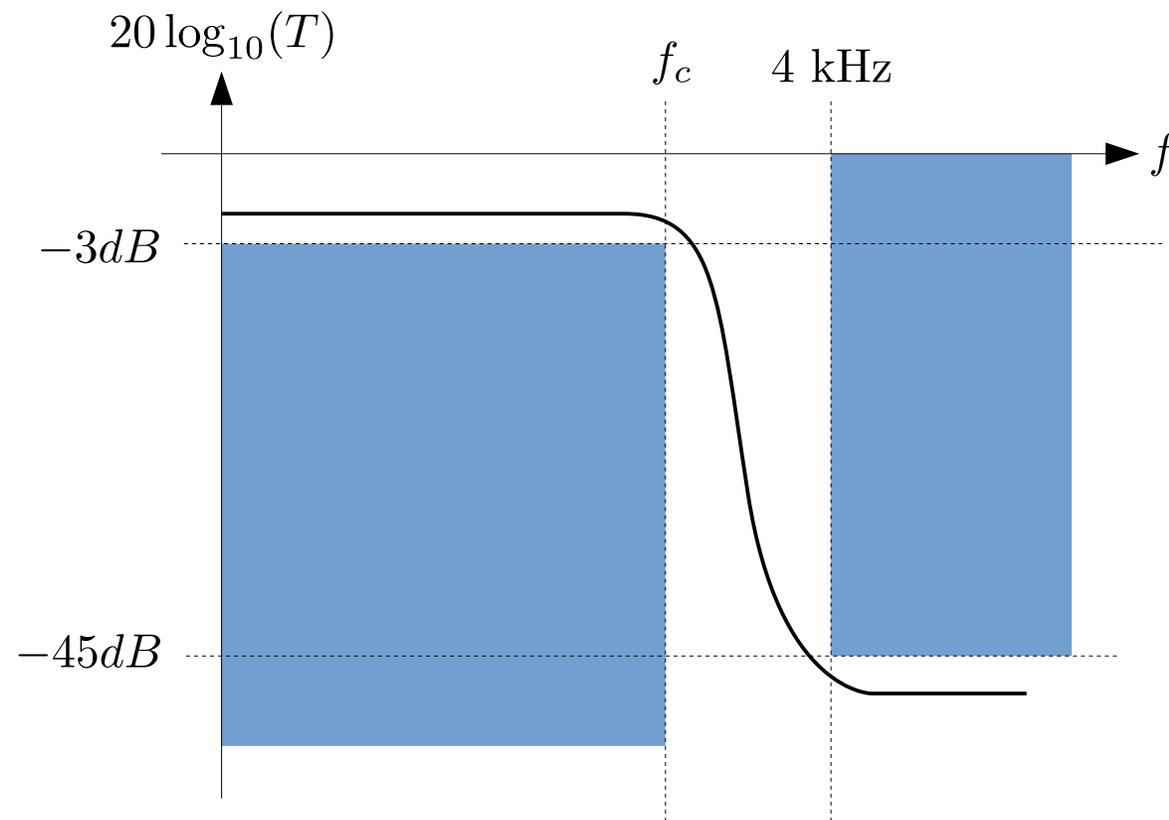
Type de filtre	Passe bas
Fréquence de coupure	1 kHz
Fréquence de début de la bande d'arrêt	4 kHz
Atténuation minimale dans la bande d'arrêt	45 dB
Contrainte	Amplitude aussi plate que possible

1 Filtre de Butterworth

Exemple

2 $X_1 = f_1/f_0 = 4 \text{ kHz}/1 \text{ kHz} = 4$

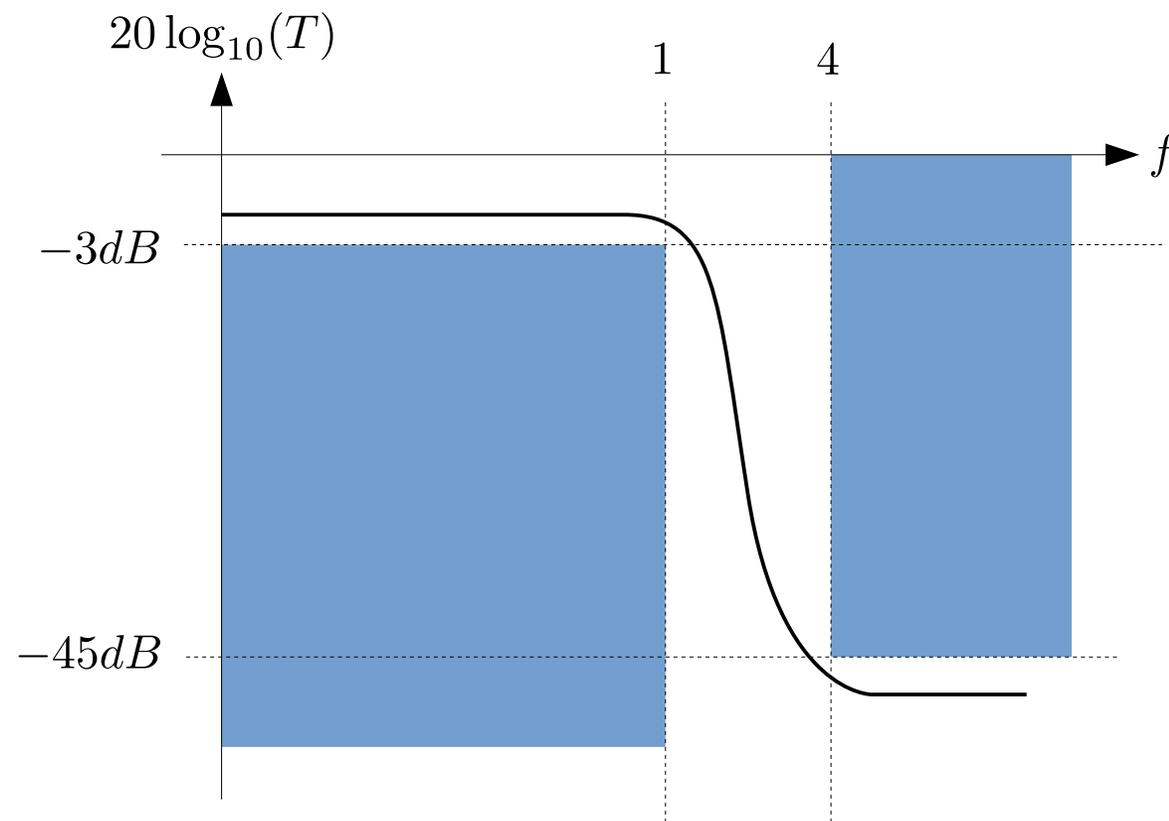
Filtre réel :



Exemple

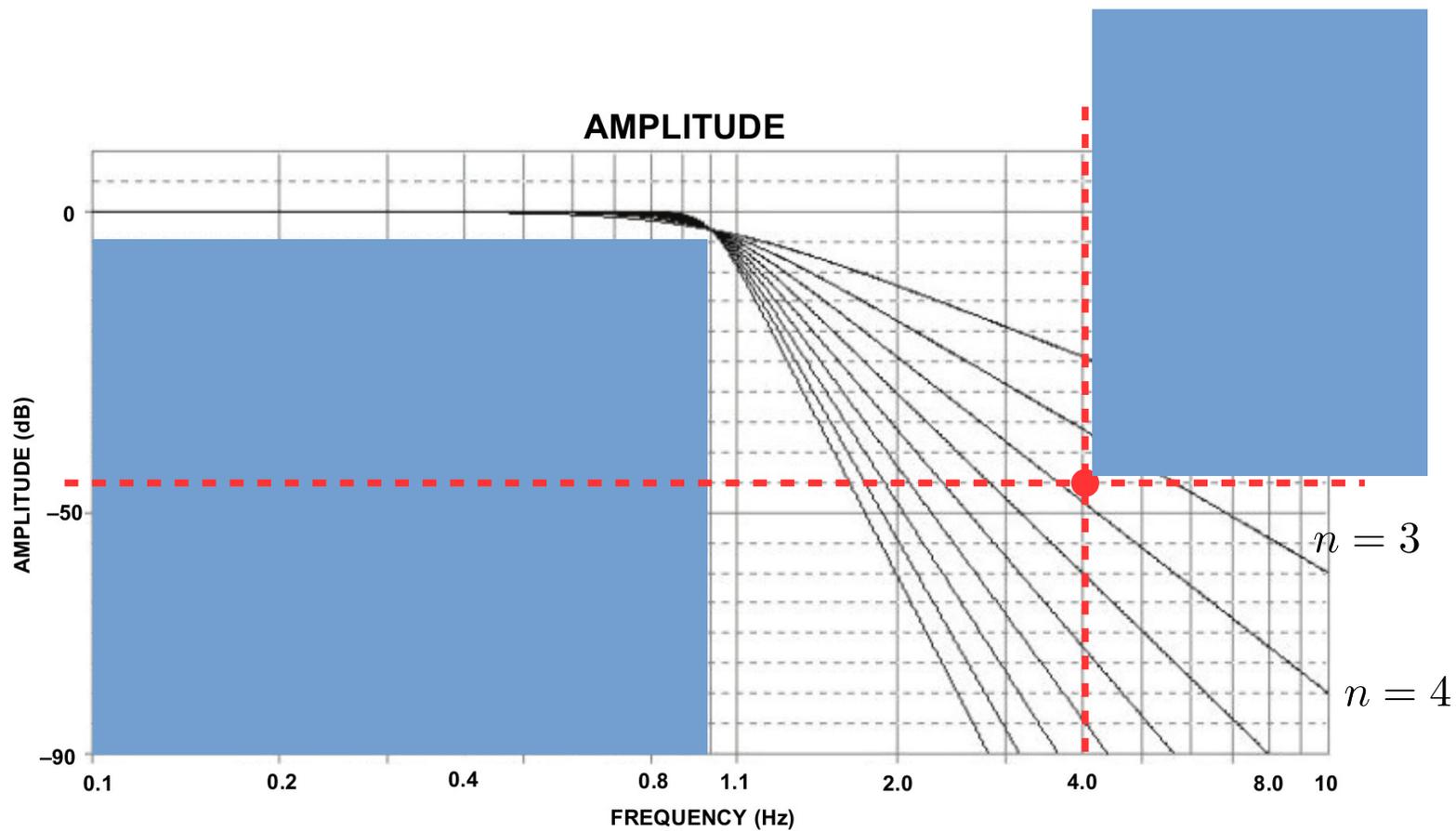
2 $X_1 = f_1/f_0 = 4 \text{ kHz}/1 \text{ kHz} = 4$

Passe bas normalisé :



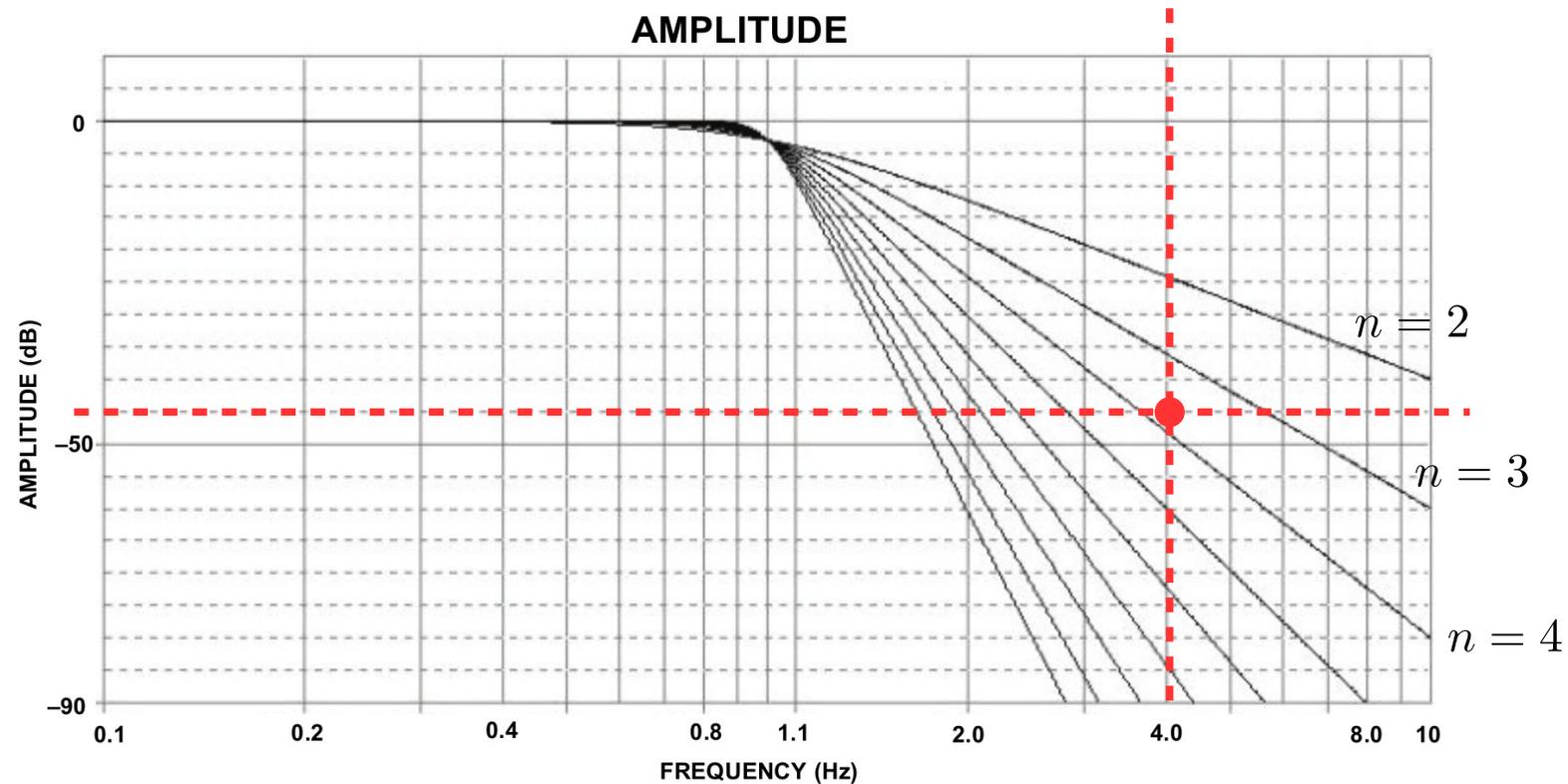
Exemple

3 Sélection de l'ordre du filtre en utilisant les abaques



Exemple

3 Sélection de l'ordre du filtre en utilisant les abaques



→ On utilise un **filtre d'ordre 4** → 2 x Filtre d'ordre 2

Exemple

4

Racines du polynôme en utilisant les tables

ORDER	SECTION	REAL PART	IMAGINARY PART	F ₀	α	Q	-3 dB FREQUENCY	PEAKING FREQUENCY	PEAKING LEVEL
2	1	0.7071	0.7071	1.0000	1.4142	0.7071	1.0000		
3	1	0.5000	0.8660	1.0000	1.0000	1.0000		0.7071	1.2493
	2	1.0000		1.0000			1.0000		
4	1	0.9239	0.3827	1.0000	1.8478	0.5412	0.7195		
	2	0.3827	0.9239	1.0000	0.7654	1.3065		0.8409	3.0102
5	1	0.8090	0.5878	1.0000	1.6180	0.6180	0.8588		
	2	0.3090	0.9511	1.0000	0.6180	1.6182		0.8995	4.6163
	3	1.0000		1.0000			1.0000		
6	1	0.9659	0.2588	1.0000	1.9319	0.5176	0.6758		
	2	0.7071	0.7071	1.0000	1.4142	0.7071	1.0000		
	3	0.2588	0.9659	1.0000	0.5176	1.9319		0.9306	6.0210
7	1	0.9010	0.4339	1.0000	1.8019	0.5550	0.7449		
	2	0.6235	0.7818	1.0000	1.2470	0.8019		0.4717	0.2204
	3	0.2225	0.9749	1.0000	0.4450	2.2471		0.9492	7.2530
	4	1.0000		1.0000			1.0000		
8	1	0.9808	0.1951	1.0000	1.9616	0.5098	0.6615		
	2	0.8315	0.5556	1.0000	1.6629	0.6013	0.8295		
	3	0.5556	0.8315	1.0000	1.1112	0.9000		0.6186	0.6876
	4	0.1951	0.9808	1.0000	0.3902	2.5628		0.9612	8.3429
9	1	0.9397	0.3420	1.0000	1.8794	0.5321	0.7026		
	2	0.7660	0.6428	1.0000	1.5320	0.6527	0.9172		
	3	0.5000	0.8660	1.0000	1.0000	1.0000		0.7071	1.2493
	4	0.1737	0.9848	1.0000	0.3474	2.8785		0.9694	9.3165
	5	1.0000		1.0000			1.0000		
10	1	0.9877	0.1564	1.0000	1.9754	0.5062	0.6549		
	2	0.8910	0.4540	1.0000	1.7820	0.5612	0.7564		
	3	0.7071	0.7071	1.0000	1.4142	0.7071	1.0000		
	4	0.4540	0.8910	1.0000	0.9080	1.1013		0.7667	1.8407
	5	0.1564	0.9877	1.0000	0.3128	3.1970		0.9752	10.2023

Ordre 2 → 4 racines

$$s_1 = 0.9239 + 0.3827i$$

$$\bar{s}_1 = 0.9239 - 0.3827i$$

$$s_2 = 0.3827 + 0.9239i$$

$$\bar{s}_2 = 0.3827 - 0.9239i$$

Exemple

5 Polynôme du passe-bas normalisé

$$H_{PBN}(S) = \prod_i \frac{|s_i|^2}{(S - s_i)(S - \bar{s}_i)} = \left(\frac{\Omega_{PBN,1}^2}{S^2 + \frac{\Omega_{PBN,1}}{Q_{PBN,1}}S + \Omega_{PBN,1}^2} \right) \left(\frac{\Omega_{PBN,2}^2}{S^2 + \frac{\Omega_{PBN,2}}{Q_{PBN,2}}S + \Omega_{PBN,2}^2} \right)$$



$$\Omega_{PBN,1} = |s_1|$$

$$Q_{PBN,1} = -\frac{\Omega_{PBN,1}}{2s_{r1}}$$



$$\Omega_{PBN,2} = |s_2|$$

$$Q_{PBN,2} = -\frac{\Omega_{PBN,2}}{2s_{r2}}$$

Dans l'exemple :

$$\Omega_{PBN,1} = \Omega_{PBN,2} = 1$$

$$Q_{PBN,1} = 1.3065$$

$$Q_{PBN,2} = 0.541196$$

Exemple

- 6 Transformation de la fonction de transfert du PBN vers la fonction de transfert réelle

Pour une section **unique** :

$$H_{PBN}(S) = \frac{\Omega_{PBN}^2}{S^2 + \frac{\Omega_{PBN}}{Q_{PBN}}S + \Omega_{PBN}^2} \xrightarrow{S = s/\omega_0} H_{PB}(s) = \frac{(\omega_0 \Omega_{PBN})^2}{s^2 + \frac{\Omega_{PBN} \omega_0}{Q_{PBN}}s + (\Omega_{PBN} \omega_0)^2}$$

$$= \frac{\Omega_{PB}^2}{s^2 + \frac{\Omega_{PB}}{Q}s + \Omega_{PB}^2}$$

Dans l'exemple :

$$f_{PB,1} = f_{PB,2} = 1 \text{ kHz}$$

$$Q_{PB,1} = 1.3065$$

$$Q_{PB,2} = 0.541196$$

$$\Omega_{PB} = \omega_0 \Omega_{PBN} \quad Q = Q_{PBN}$$

Synthèse : méthode

Cahier des charges

Normalisation et transposition
→ Passe-bas normalisé (PBN)

Choix du type de réponse :
Butterworth, Chebyshev, Bessel

Chox de la structure : Passif ou actif

Détermination des polynômes en utilisant
les tables (1^{er} et 2^{ème} ordre)

$$H_{LPN}(S) = \prod_i \frac{|s_i|^2}{(S - s_i)(S - \bar{s}_i)}$$

Structure électronique physique

Calcul de la fonction de transfert (forme canonique)

Exemple : Filtre passe-bas du 2^{ème} ordre

$$H_{\text{real}}(s) = \frac{K\Omega_{0,\text{real}}^2}{s^2 + \frac{\Omega_{0,\text{real}}}{Q_{\text{real}}}s + \Omega_{0,\text{real}}}$$

$$K, Q_{\text{real}}, \Omega_{0,\text{real}} = f(R_i, C_i)$$

Identification des paramètres → R_i, C_i

Calcul de la fonction de transfert réelle
→ **Dé-normalisation**



AUDACE • EXIGENCE • RESPECT