

TD 7.

Exercice 1

2. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$,

$$(x, y, z) \in H$$

$$\text{ssi } x + y + z = 0$$

$$\text{ssi } z = -x - y$$

$$\begin{aligned} \text{ssi } (x, y, z) &= (x, y, -x - y) \\ &= x(1, 0, -1) \\ &\quad + y(0, 1, -1). \end{aligned}$$

$$\text{Donc } H = \text{Vect}((1, 0, -1), (0, 1, -1))$$

Donc H est bien un sev de \mathbb{R}^3 , la famille $((1, 0, -1), (0, 1, -1))$ est génératrice et libre (2 vecteurs non colinéaires),

C'est donc une base. Donc $\dim H = 2$.

$$b) \dim \mathbb{K}^3 = 3, \quad \dim H = 2 \quad \text{et} \quad \dim G_\lambda = 1.$$

$$\text{Donc } \dim \mathbb{K}^3 = \dim H + \dim G_\lambda.$$

$$\begin{aligned} G_\lambda = \mathbb{K}^3 = H \oplus G_\lambda &\quad \text{ssi} \quad \dim \mathbb{K}^3 = \dim H + \dim(G_\lambda) \quad \checkmark \\ &\quad \text{et} \quad H \cap G_\lambda = \{(0, 0, 0)\}. \end{aligned}$$

$$\text{Soit } (x, y, z) \in H \cap G_\lambda.$$

$$\text{Comme } (x, y, z) \in H, \quad x + y + z = 0$$

$$\begin{aligned} \text{et } (x, y, z) \in G_\lambda, \quad (x, y, z) &= a(1, 1, 2) \quad \text{avec } a \in \mathbb{K} \\ &= (a, a, 2a). \end{aligned}$$

$$\text{Donc } a + a + 2a = 0, \quad \text{soit } a(\lambda + 3) = 0.$$

$$\text{Si } \lambda \neq -3, \quad \text{donc } a = 0, \quad \text{donc } (x, y, z) = (0, 0, 0).$$

$$\text{Donc } H \cap G_\lambda = \{(0, 0, 0)\}.$$

$$\begin{aligned} \text{Si } \lambda = -3, \quad \text{alors } (-3, 1, 2) &\in H \cap G_\lambda. \\ &= 1 \times (-3, 1, 2) \end{aligned}$$

Donc $H \cap G_\lambda \neq \{(0, 0, 0)\}$. Donc G_λ et H ne sont pas supplémentaires.

Exercice 2

1. Soit $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

$$(x, y, z) \in F \text{ ssi } y = 2x - 2z$$

$$\text{ssi } (x, y, z) = (x, 2x - 2z, z)$$

Donc $F = \text{Vect}((1, 2, 0), (0, -2, 1))$.

La famille $((1, 2, 0), (0, -2, 1))$ est une base de F (à justifier)
 \mathbb{R}^3 est de dim 3 donc une base de \mathbb{R}^3 est composée de 3 vecteurs.

La famille $((1, 2, 0), (0, -2, 1))$ est libre, on la complète en une base de \mathbb{R}^3

Par exemple, $((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1))$ est génératrice de \mathbb{R}^3 .

On a $(1, 0, 0) \notin \text{Vect}((1, 2, 0), (0, -2, 1)) = F$

(Sinon $(1, 0, 0) = \underbrace{\lambda}_{=0}(1, 2, 0) + \underbrace{\mu}_{=0}(0, -2, 1)$ Absurde).

Donc $((1, 2, 0), (0, -2, 1), (1, 0, 0))$ est libre, avec 3 éléments dans \mathbb{R}^3 qui est de dim 3. C'est donc une base de \mathbb{R}^3 ,

Donc $G = \text{Vect}((1, 0, 0))$ est un supplémentaire de F dans \mathbb{R}^3 .

2. Soit $P \in \mathbb{R}_4[X]$. On écrit $P = a_0 + a_1X + a_2X^2 + a_3X^3 + a_4X^4$

$$P \in F \text{ ssi } P(x) = P(-x)$$

$$\text{ssi } \cancel{a_0} + \underbrace{a_1}_{\circlearrowleft} X + \cancel{a_2} X^2 + \underbrace{a_3}_{\circlearrowleft} X^3 + \cancel{a_4} X^4 = \cancel{a_0} - \underbrace{a_1}_{\circlearrowleft} X + \cancel{a_2} X^2 - \underbrace{a_3}_{\circlearrowleft} X^3 + \cancel{a_4} X^4$$

$$\text{ssi } a_1 = 0 \text{ et } a_3 = 0$$

$$\text{ssi } P = a_0 + a_2X^2 + a_4X^4$$

Donc $F = \text{Vect}(1, X^2, X^4)$

Donc $(1, X^2, X^4)$ est une base de F .

On complète $(1, X^2, X^4)$ en une base de $\mathbb{R}_5[X]$ de dim 5.

Par exemple, $(1, X^2, X^4, X, X^3)$ est une base de $\mathbb{R}_5[X]$

Donc $G = \text{Vect}(X, X^3)$ est un supplémentaire de F dans $\mathbb{R}_5[X]$.

Exercice 3.

1. a) $\rho_0 = \begin{pmatrix} 2 & & (0) \\ & 0 & \\ (0) & & \ddots \\ & & & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$ Alors $\text{Tr} \rho_0 = 2 + 0 + \dots + 0 = 2$.

Donc $\rho_0 \in \mathcal{F}$.

$$\begin{aligned} \text{Tr}(\lambda A + \mu B) \\ = \lambda \text{Tr} A + \mu \text{Tr} B \end{aligned}$$

Soit $\pi \in \mathcal{J}_n(\mathbb{R})$.

$\pi \in \mathcal{F}$ ssi $\text{Tr}(\pi) = 2 = \text{Tr}(\rho_0)$

ssi $\text{Tr}(\pi) - \text{Tr}(\rho_0) = 0$

ssi $\text{Tr}(\pi - \rho_0) = 0$.

ssi $\pi - \rho_0 \in \mathcal{F} = \{ \pi \in \mathcal{J}_n(\mathbb{R}), \text{Tr}(\pi) = 0 \}$

ssi $\pi \in \rho_0 + \mathcal{F}$.

On montre que \mathcal{F} est un sev de $\mathcal{J}_n(\mathbb{R})$.

Donc $\mathcal{F} = \rho_0 + \mathcal{F}$ est un sous-espace affine.

b) $\mathcal{F}_2 = \rho_0 + \mathcal{F}_2$

où $\mathcal{F}_2 = \{ f \in \mathcal{C}(\mathbb{R}, \mathbb{R}), f(0) = 0 \text{ et } f(1) = 0 \}$

Exercice 4

1. $AX = B$

($ax = b$ dans \mathbb{R})

On a $\det A = 3 \times 2 - 1 \times 5 = 1 \neq 0$ si $a \neq 0$

$= 1 \neq 0$

et $A^{-1} = \frac{1}{1} \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}$.

$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$
• $A \in \mathcal{J}_2(\mathbb{R})$ est inversible

ssi $\det(A) = ad - bc \neq 0$

Alors $A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

Donc $X = A^{-1}B$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -5 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 \\ 3 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -7 & -2 & \dots \\ - & - & - \end{pmatrix}$$

2. $AX = A + 2X$

($ax = a + 2x$ dans \mathbb{R})

ssi $(A - 2I_3)X = A$

$(a-2)x = a$

On a $A - 2I_3 = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ $x = \frac{a}{a-2}$ si $a-2 \neq 0$
 $= (a-2)^{-1} \times a$

$$\begin{matrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L_1 + L_3 \begin{pmatrix} 1 & 4 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L_1 + L_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_2 + L_3 \\ L_1 + L_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 4 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} L_2 + L_3 \\ L_1 + L_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$L_1 - 4L_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$L_3 - 6L_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & -6 & -4 \end{pmatrix}$$

$$L_2 + L_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ 1 & -6 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} \times (-1) \\ L_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

I_3

$(A - 2I_3)^{-1}$

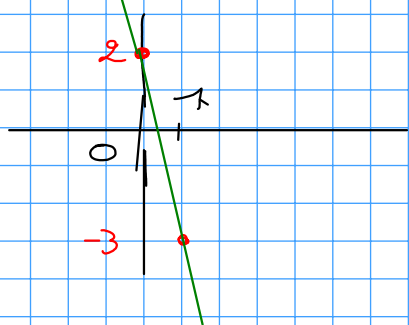
$$\text{On a } (A - 2I_3)X = A$$

$$\text{donc } X = (A - 2I_3)^{-1} A,$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ -1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \dots$$

Ex 3.

$$1, b) \quad f(0) = 2, \quad f(1) = -3.$$



On cherche f sous la forme

$$f(x) = ax + \underbrace{b}_{=2}$$

$$f(x) = -5x + 2.$$