

## FEUILLE DE TD N° 7

## Vocabulaire en géométrie, produit scalaire et produit vectoriel

16 AVRIL 2021

**Exercice 1** (Vocabulaire et construction géométrique).

1. Tracer un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .
2. Placer le point  $A$  de coordonnées  $(3, 3)$  et le point  $P$  de coordonnées  $(3, 1)$ .
3. Tracer la droite  $\mathcal{D}_1$  passant par l'origine du repère et le point  $A$ .
4. Placer le point  $Q$ , symétrique du point  $P$  par rapport à la droite  $\mathcal{D}_1$ .
5. Placer le point  $I$ , projeté du point  $Q$  sur la droite dirigée par  $\vec{j}$  parallèlement à la droite  $\mathcal{D}_1$ .
6. Tracer la droite  $\mathcal{D}_2$  perpendiculaire à  $\mathcal{D}_1$  passant par le point  $I$ .
7. Noter  $J$  le point d'intersection de la droite  $\mathcal{D}_2$  et de la droite dirigée par  $\vec{i}$ .
8. Quelle est la nature du quadrilatère  $IJPQ$ ?

Réponse : le quadrilatère  $IJPQ$  est un rectangle.

**Exercice 2.** Dans l'espace muni d'un repère orthonormé, on considère les points  $A(-2, 2)$ ,  $B(4, 4)$ ,  $C(5, 1)$  et  $D(-1, -1)$ . Démontrer que le quadrilatère  $ABCD$  est un rectangle.

Les coordonnées du milieu  $I$  du segment  $[AC]$  sont  $\left(\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\right)$  et celles du milieu  $J$  du segment  $[BD]$  sont  $\left(\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\right)$ . Les diagonales du quadrilatère  $ABCD$  se coupent donc en leur milieu et  $ABCD$  est donc un parallélogramme.

De plus,  $\vec{AB} \cdot \vec{AD} = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \end{pmatrix} = 6 \times 1 + 2 \times (-3) = 0$ . Les vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{AD}$  sont donc orthogonaux. Les droites  $(AB)$  et  $(AD)$  sont donc perpendiculaires. Le parallélogramme  $ABCD$  admet donc un angle droit, c'est donc un rectangle.

**Exercice 3.** Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère les vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

1. Déterminer un vecteur unitaire et normal au plan dirigé par  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .
2. Déterminer un vecteur orthogonal à  $\vec{u}$  et coplanaire à  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

1. Le vecteur  $\vec{u} \wedge \vec{v} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$  est normal au plan dirigé par  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

Le vecteur  $\vec{n} = \frac{1}{\|\vec{u} \wedge \vec{v}\|} \vec{u} \wedge \vec{v} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$  est donc un vecteur unitaire et normal à ce plan.

2. Le vecteur  $\vec{n} \wedge \vec{u} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ -1 \end{pmatrix}$  est orthogonal à  $\vec{u}$  et à  $\vec{n}$ . Comme il est orthogonal à  $\vec{n}$ , il est coplanaire à  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

**Exercice 4.**

1. On se place dans l'espace muni d'un repère orthonormé direct. Déterminer une équation cartésienne (de la forme  $ax + by + cz + d = 0$ ) du plan passant par les points  $A(1, 0, -2)$ ,  $B(0, 2, 1)$  et  $C(-1, 1, 0)$ .
2. On se place dans le plan muni d'un repère orthonormé direct. Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal du point  $M(a, b)$  sur la droite  $\mathcal{D}$  d'équation  $x - 2y - 1 = 0$ .

- 
1. Un vecteur normal au plan est  $\vec{n} = \overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix}$ .

Un point  $M(x, y, z)$  appartient au plan si et seulement si  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ , soit si et seulement si

$$\begin{pmatrix} x-1 \\ y \\ z+2 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} = 0,$$

soit finalement si et seulement si  $x - 4y + 3z + 5 = 0$ .

Une équation du plan est donc  $x - 4y + 3z + 5 = 0$ .

2. Notons  $P(x_P, y_P)$  le projeté orthogonal de  $M$  sur la droite  $\mathcal{D}$ . Un vecteur directeur de la droite  $\mathcal{D}$  est  $\vec{u} = (2, 1)$ .

Alors  $P \in \mathcal{D}$  et  $\overrightarrow{PM} \cdot \vec{u} = 0$ , c'est-à-dire  $x_P - 2y_P - 1 = 0$  et  $\begin{pmatrix} a - x_P \\ b - y_P \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$

On a donc  $\begin{cases} x_P - 2y_P - 1 = 0 \\ 2(a - x_P) + b - y_P = 0 \end{cases}$ , soit  $\begin{cases} x_P = 2y_P + 1 \\ y_P = \frac{2a + b - 2}{5} \end{cases}$ .

D'où  $(x_P, y_P) = \left( \frac{4a + 2b + 1}{5}, \frac{2a + b - 2}{5} \right)$ .

**Exercice 5.** Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs de l'espace. Démontrer que

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} \left( \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2 \right).$$

---

On a

$$\begin{aligned} \|\vec{u} + \vec{v}\|^2 &= (\vec{u} + \vec{v}) \cdot (\vec{u} + \vec{v}) \\ &= \vec{u} \cdot \vec{u} + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{v} \\ &= \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2. \end{aligned}$$

Donc finalement,  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2)$ .

**Exercice 6** (Formule d'Al-Kashi). Soit  $ABC$  un triangle du plan. On note  $a = BC$ ,  $b = CA$  et  $c = AB$ . Démontrer que

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos(\widehat{BAC}).$$

---

Par la relation de Chasles,

$$\begin{aligned} a^2 &= \overrightarrow{BC} \cdot \overrightarrow{BC} \\ &= (\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC}) \cdot (\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC}) \\ &= \overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{BA} + 2\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{AC} \\ &= \|\overrightarrow{BA}\|^2 - 2\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} + \|\overrightarrow{AC}\|^2 \\ &= b^2 - 2cb \cos(\widehat{BAC}) + c^2. \end{aligned}$$

D'où le résultat.

**Exercice 7.** Soit  $\vec{u}$  un vecteur unitaire et  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  un repère orthonormé direct.

1. Calculer  $\alpha = \|\vec{u} \wedge \vec{i}\|^2 + \|\vec{u} \wedge \vec{j}\|^2 + \|\vec{u} \wedge \vec{k}\|^2$ .

2. En déduire que l'une de ces trois normes est supérieure ou égale à  $\sqrt{\frac{2}{3}}$ .

- 
1. On a  $\vec{u} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ ,  $\vec{i} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{j} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $\vec{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Donc  $\vec{u} \wedge \vec{i} = \begin{pmatrix} 0 \\ z \\ -y \end{pmatrix}$ ,  $\vec{u} \wedge \vec{j} = \begin{pmatrix} -z \\ 0 \\ x \end{pmatrix}$  et  $\vec{u} \wedge \vec{k} = \begin{pmatrix} y \\ -x \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Donc  $\alpha = z^2 + (-y)^2 + (-z)^2 + x^2 + y^2 + (-x)^2 = 2(x^2 + y^2 + z^2) = 2\|\vec{u}\|^2$ .

Comme  $\vec{u}$  est unitaire,  $\alpha = 2$ .

2. Supposons par l'absurde que les trois normes sont strictement supérieures à  $\sqrt{\frac{2}{3}}$ .

Alors  $\alpha > \frac{2}{3} + \frac{2}{3} + \frac{2}{3} = 2$ .

Or, d'après la question précédente,  $\alpha = 2$ . Ceci est absurde.

Donc l'une de ces trois normes est supérieure ou égale à  $\sqrt{\frac{2}{3}}$ .

**Exercice 8.** Soient  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  deux vecteurs de l'espace. On veut déterminer les solutions  $\vec{x}$  de l'équation vectorielle

$$\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x} = \vec{b}.$$

1. Soit  $\vec{x}$  une solution. Montrer que  $\vec{a} \cdot \vec{x} = \vec{a} \cdot \vec{b}$ .
2. En déduire une expression de  $\vec{x}$ . *On pourra utiliser la proposition 62 du cours.*
3. Conclure.

---

1. Comme  $\vec{a} \wedge \vec{x}$  est orthogonal à  $\vec{a}$ ,  $\vec{a} \cdot (\vec{a} \wedge \vec{x}) = 0$

Donc  $\vec{a} \cdot (\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x}) = \vec{a} \cdot \vec{x} + \vec{a} \cdot (\vec{a} \wedge \vec{x}) = \vec{a} \cdot \vec{x}$  et comme  $\vec{x}$  est solution,  $\vec{a} \cdot (\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x}) = \vec{a} \cdot \vec{b}$ .

Donc  $\vec{a} \cdot \vec{x} = \vec{a} \cdot \vec{b}$ .

2. D'une part,

$$\begin{aligned} \vec{a} \wedge (\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x}) &= \vec{a} \wedge \vec{x} + \vec{a} \wedge (\vec{a} \wedge \vec{x}) \\ &= \vec{a} \wedge \vec{x} + (\vec{a} \cdot \vec{x})\vec{a} - \|\vec{a}\|^2 \vec{x} \\ &= (\vec{b} - \vec{x}) + (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a} - \|\vec{a}\|^2 \vec{x} \end{aligned}$$

et d'autre part,  $\vec{a} \wedge (\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x}) = \vec{a} \wedge \vec{b}$ .

Donc  $\vec{b} - \vec{x} + (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a} - \|\vec{a}\|^2 \vec{x} = \vec{a} \wedge \vec{b}$ ,

et finalement,

$$\vec{x} = \frac{1}{1 + \|\vec{a}\|^2} (\vec{b} - \vec{a} \wedge \vec{b} + (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a}).$$

3. Réciproquement, on vérifie en utilisant la formule du double produit vectoriel que ce vecteur est solution :

$$\vec{x} + \vec{a} \wedge \vec{x} = \frac{1}{1 + \|\vec{a}\|^2} (\vec{b} - \vec{a} \wedge \vec{b} + (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a} + \vec{a} \wedge \vec{b} - (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a} + \|\vec{a}\|^2 \vec{b}) = \vec{b}.$$

L'équation admet donc une unique solution, le vecteur  $\vec{x} = \frac{1}{1 + \|\vec{a}\|^2} (\vec{b} - \vec{a} \wedge \vec{b} + (\vec{a} \cdot \vec{b})\vec{a})$ .