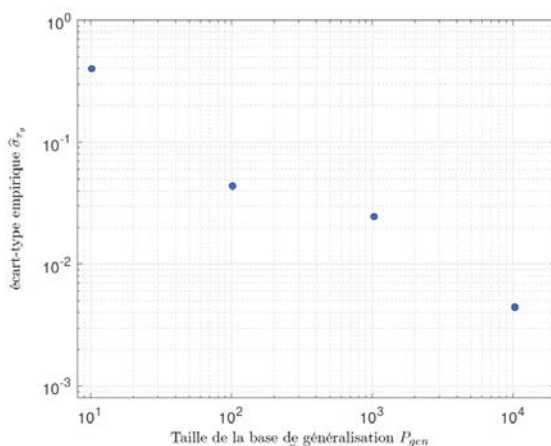


RDF-TP1
 Léo 16241074
 Mélanie 16241069

- 1.a) Le discriminateur PI est meilleur parce que chaque fois, la ligne de PI est plus près que la ligne vraie.
- 1.b) Le discriminateur PI est toujours meilleur comparé avec le discriminateur Hebb, mais cette fois le discriminateur PI fonctionne mieux que la première fois.
- 1.c) Les deux discriminateurs fonctionnent plus mal qu'avant.

2.a)



2.b) $\log \hat{\sigma}_{\tau_g} \cong -\frac{1}{2} \log P_{gen} - 0.6$

2.c) Oui

2.d) $\sigma_{\tau_g} = \sqrt{\tau_g(1 - \tau_g)}$

3.a) P_{app} est moins, τ_{app} est moins pour les deux discriminateurs, mais τ_g est plus.

Si on utilise τ_g pour estimer leur performances, les deux discriminateurs fonctionnent autant mieux.

Question : Quelle est la différence entre apprentissage et généralisation, surtout τ_{app} et τ_g ? Pourquoi on divise la base à ces deux parties? Et quel est le liens avec les questions précédentes?

3.b) Oui. Les τ_g sont plus concentrés.

4.a) Pour les σ différents, τ_{app} de RA fonctionne mieux que Hebb mais pire que PI, et la situation pour τ_g est réciproque.

4.b)

Question : Quelle est la signification de changement de base? Comment le changement de base influence le taux d'apprentissage et généralisation?

4.c) Oui, il y a une difficulté. τ_g ne change pas ou change très lentement avec le changement de σ .

