

## Mécanique Numérique DM2

### 2.1 Démonstration de matrice d'amplification

2.1

On montre cette relation:

$$\text{d'après (1), on a } \ddot{q} + \omega_0^2 q = 0 \Rightarrow \ddot{q} = -\omega_0^2 q.$$

$$\text{d'après (5), on a } \begin{pmatrix} q_{j+1} \\ \dot{q}_{j+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_j \\ \dot{q}_j \end{pmatrix} + \Delta t \times \begin{pmatrix} \dot{q}_j \\ \ddot{q}_j \end{pmatrix} \quad \text{avec } \ddot{q}_j = -\omega_0^2 q_j.$$

$$\text{Donc on a } \begin{pmatrix} q_{j+1} \\ \dot{q}_{j+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_j \\ \dot{q}_j \end{pmatrix} + \Delta t \times \begin{pmatrix} \dot{q}_j \\ -\omega_0^2 q_j \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} q_{j+1} = q_j + \Delta t \times \dot{q}_j \\ \dot{q}_{j+1} = \dot{q}_j - \omega_0^2 \Delta t q_j \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} q_{j+1} \\ \dot{q}_{j+1} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \Delta t \\ -\omega_0^2 \Delta t & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} q_j \\ \dot{q}_j \end{pmatrix}$$

↪ La matrice d'amplification

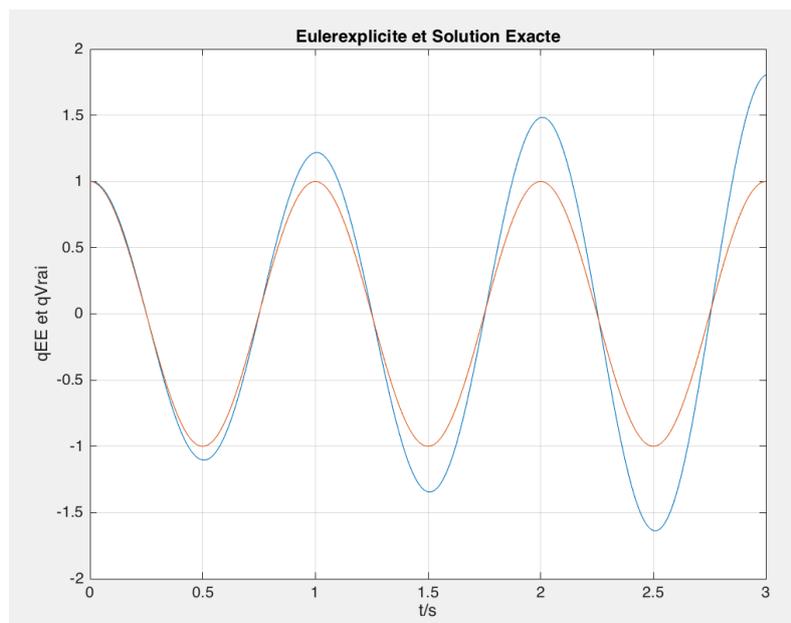
## 2.2 Programme de la solution en utilisant EULER explicite.

On a choisit la Méthode 2 pour le faire. Il faut utiliser la matrice A. Voici le Script Matlab pour ce problème :

```
clear all
T0=3;q0=1;dq0=0;w0=2*pi;dt=0.01;

%On fait le temps discret de 0 à T0 d'intervalle dt
t=(0:dt:T0)';
nb=size(t,1);
q=[q0;dq0];
q1b=zeros(nb,1);
q1b(1)=q0;
A=[1,dt;-(w0*w0)*dt 1];
for i=2:nb
    q=A*q;
    q1b(i)=q(1);
end
plot(t,q1b)
hold on
plot(t,cos(2*pi*t))
grid on;
xlabel('t/s');
ylabel('qEE et qVrai');
title('Eulerexplicite et Solution Exacte')
```

En utilisant ce script, on peut obtenir l'image.



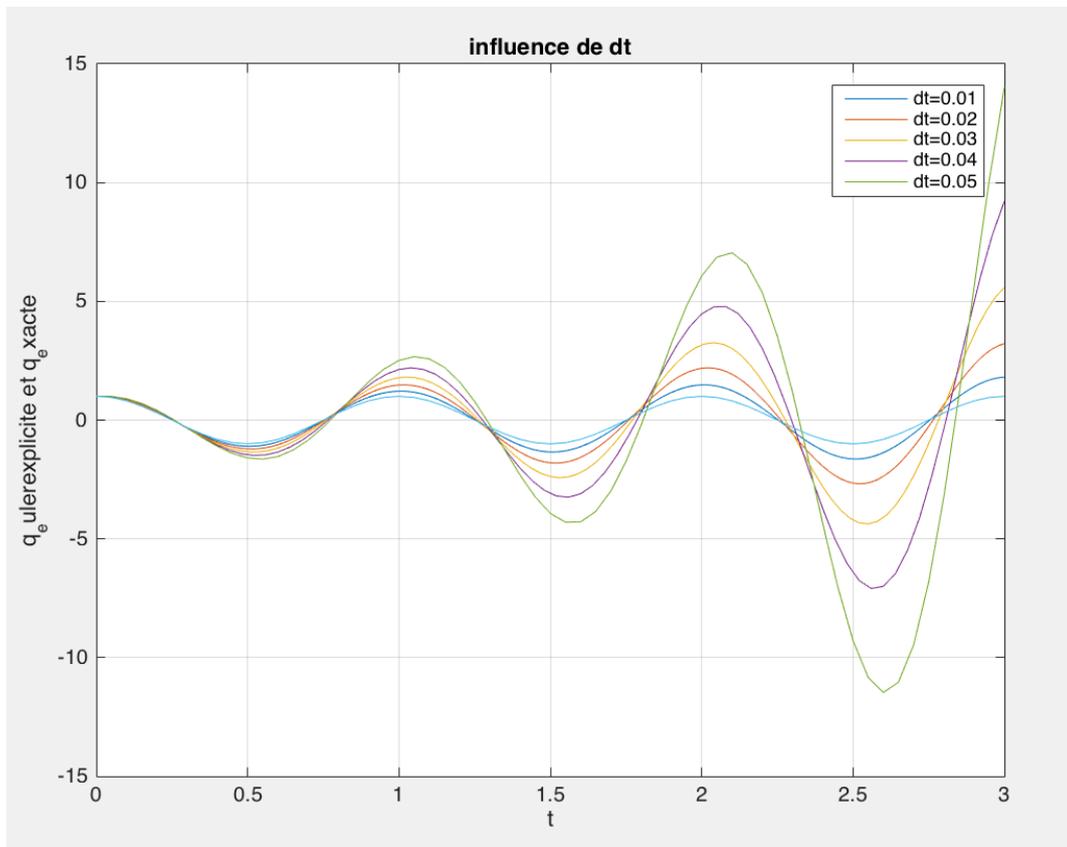
2.3 On résoud l'équation du mouvement sur l'intervalle  $[0, T_0]$ , avec différents pas de temps.

On a choisi 5 pas de temps :  $dt=0.01$   $0.02$   $0.03$   $0.04$  et  $0.05$

alors on peut utiliser le script MATLAB:

```
q0=1;dq0=0;w0=2*pi;T0=3;
for dt=[0.01 0.02 0.03 0.04 0.05 ]
    t=(0:dt:T0)';
    nb=size(t,1);
    q=[q0;dq0];
    q1b=zeros(nb,1);
    q1b(1)=q0;
    A=[1,dt;-(w0*w0)*dt 1];
    for i=2:nb
        q=A*q;
        q1b(i)=q(1);
    end
    plot(t,q1b),hold on
end
plot(t,cos(2*pi*t))
grid on;
xlabel('t');
ylabel('q_eulerexplicite et q_exacte');
title('influence de dt')
legend('dt=0.01','dt=0.02','dt=0.03','dt=0.04','dt=0.05')
```

en on peut obtenir les graphs de tous les pas différents ci-dessous:



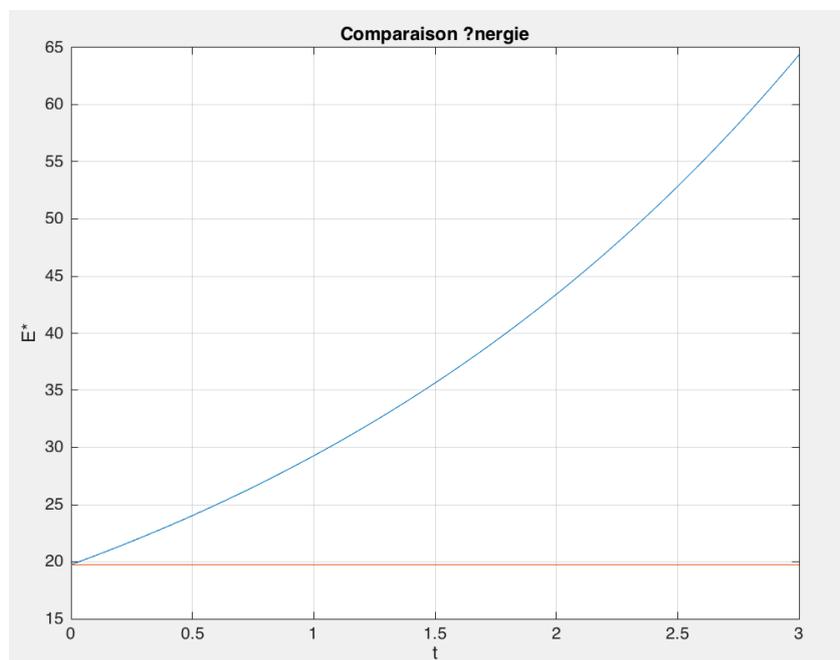
On peut voir dans le graph que, la solution numérique obtenue est divergente, et que quand  $dt$  augmente, la divergence augmente.

## 2.4

(1) On calcule  $E^*$  associé au schéma d'EULER explicite et on le compare avec  $E^*$  exacte.

```
q0=1;dq0=0;w0=2*pi;T0=3;dt=0.01;
t=(0:dt:T0)';
nb=size(t,1);
q=[q0;dq0];
q1b=zeros(nb,1);
dq1b=zeros(nb,1);
E_etoile=zeros(nb,1);
q1b(1)=q0;
dq1b(1)=dq0;
E_etoile(1)=2*pi*pi;
A=[1,dt;-(w0*w0)*dt 1];
for i=2:nb
    q=A*q;
    q1b(i)=q(1);
    dq1b(i)=q(2);
    E_etoile(i)=1/2*(dq1b(i).*dq1b(i)+(2*pi*q1b(i))^2);
end
plot(t,E_etoile),hold on
plot(t,t*0+2*pi*pi)
grid on;
xlabel('t');
ylabel('E*');
title('Comparaison énergie')
```

D'après le Script MATLAB au-dessus, on peut obtenir le graph



On peut déduire que  $E^*$  exacte ne change pas avec le temps. Au revanche,  $E^*$  du schéma d'EULER Explicit augmente par rapport au temps.

Concernant l'influence sur  $dt$ , c'est assez clair que, si  $dt$  augmente,  $E^*$  augmentera, parce que d'après la question précédente,  $dt$  augmente, l'amplification de  $q$  augmente. Cependant, il vaut mieux qu'on fasse une expérience pour démontrer cela.

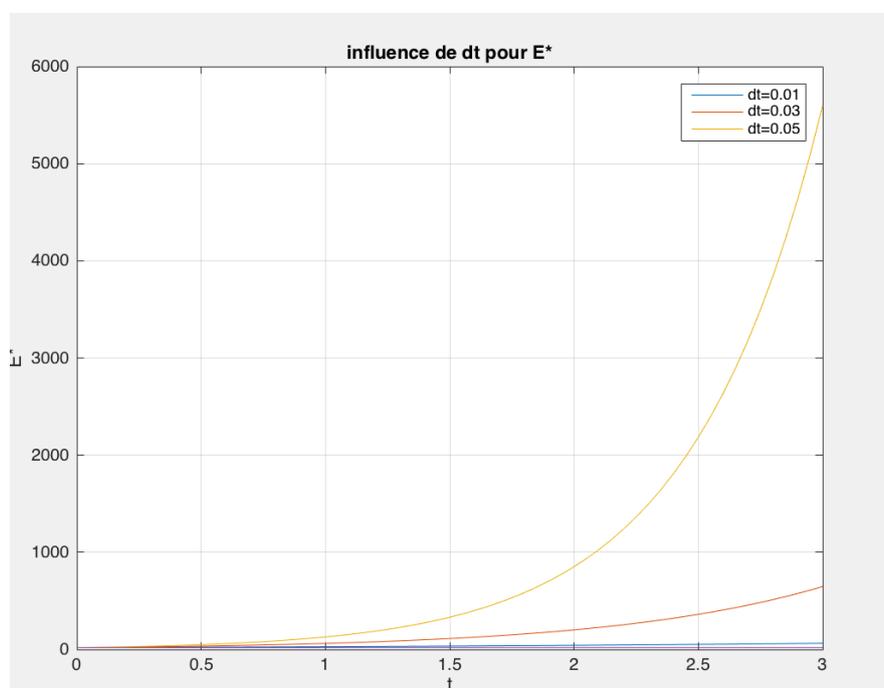
On fait varier  $dt$  et on les met dans un même graph.

```

q0=1;dq0=0;w0=2*pi;T0=3;
for dt=[0.01 0.03 0.05]
    t=(0:dt:T0)';
    nb=size(t,1);
    q=[q0;dq0];
    q1b=zeros(nb,1);
    dq1b=zeros(nb,1);
    E_etoileee=zeros(nb,1);
    q1b(1)=q0;
    dq1b(1)=dq0;
    E_etoileee(1)=2*pi*pi;
    A=[1,dt;-(w0*w0)*dt 1];
    for i=2:nb
        q=A*q;
        q1b(i)=q(1);
        dq1b(i)=q(2); E_etoileee(i)=1/2*(dq1b(i).*dq1b(i)+(2*pi*q1b(i))^2);
    end
    plot(t,E_etoileee),hold on
end
plot(t,t*0+2*pi*pi)
grid on;
xlabel('t');
ylabel('E*');
title('influence de dt pour E*')
legend('dt=0.01','dt=0.03','dt=0.05')

```

avec le graph:



C'est le même qu'on a supposé.

## 2.5 Les valeurs propres

```
syms dt
A=[1,dt;-(2*pi)*(2*pi)*dt 1]
A=vpa(A,3)
[z,d]=eig(A)
z=vpa(z,3)
d=vpa(d,3)
mo=vpa(abs(d),3)
```

On a les valeurs propres

```
d =
[ 1.0 - dt*6.28i,          0]
[                0, 1.0 + dt*6.28i]
```