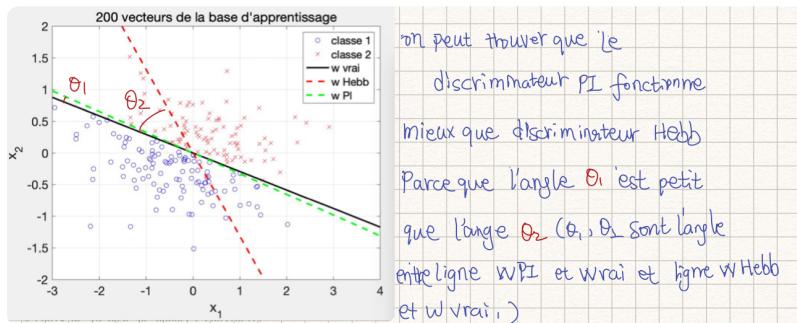


## compte-rendu du TP1

Paul 16241081  
Wang Zhenhong

1.a



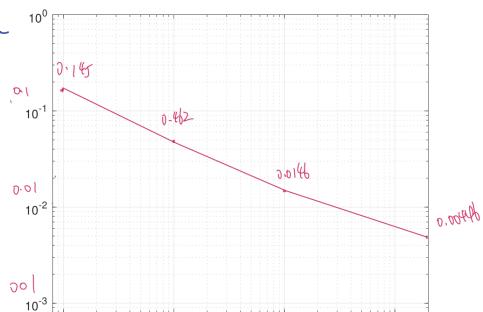
on peut trouver que le discriminateur PI fonctionne mieux que discriminateur Hebb.  
Parce que l'angle  $\theta_1$  est petit que l'angle  $\theta_2$  ( $\theta_1, \theta_2$  sont l'angle entre ligne  $w_{PI}$  et  $w_{vrai}$  et ligne  $w_{Hebb}$  et  $w_{vrai},)$

1.b Si on change  $P_{app} = 2000$ , les performances des deux discriminateurs augmentent.

1.c Si la base est non-linéairement séparable, les performances des deux discriminateurs sont similaires et ils ne peuvent pas faire la séparation parfaitement, ils sont discriminateurs linéaires.

Quesquest: Comment on peut faire la séparation de base non-linéaire?

2.a



c'est linéaire

2.b on peut trouver  $\log(6\zeta g) = -0.5016 \log(P_{gen}) - 0.337$

2.c Oui c'est vérifié  $\log 6\zeta g = -\frac{1}{2} \log(P_{gen}) + \frac{1}{2} \log[M_g(1-M_g)]$

2.d on remplace  $M_g$  par  $\zeta_g$ ? pourquoi?

3.a Pour  $Z_{app}$ , la performance de PI est mieux que Hebb. C'est similaire que la partie A.

pour  $Z_g$ . la performance de PI augmente, mais il y a une réduction quand  $P_{app}=4^2$  pourquoi.

3.b. quand  $P_{gen}$  augmente, les points sont plus serrés

4.a quand  $\zeta$  petit,  $R_A \approx PI$ .  $\zeta$  grand  $R_A \approx Hebb$

$\zeta$  petit,  $xx^T$  est dominant,  $\zeta$  grand,  $I_d$  est dominant avec une constante.